

Kurze Erinnerung: Maße und Maßräume / Bezug zur Funktionalanalysis

Allgemein

für uns in 4th Linie relevant

- X (Grund-) Menge

; \mathbb{R}^n

- $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$ σ -Algebra

; $\mathcal{B}^n =$ kleinste σ -Algebra, die die

enthält stets \emptyset , ist abgeschlossen

offener Mengen umfasst,

weils $\cup, \sum_{n \in \mathbb{N}}$

wird die "von den offenen Mengen

erzeugte" σ -Algebra genannt,

ihre Elemente heißen Borel-M.

- $\mu: \mathcal{A} \rightarrow [0, \infty]$, $A \mapsto \mu(A)$

; $\lambda^n =$ Lebesgue-Maß auf dem \mathbb{R}^n ,

mit $\mu(\emptyset) = 0$, $\mu(\sum_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} \mu(A_n)$

stimmt auf Quader mit

(nicht negative, σ -additive Mengen-
fkt.)

diesem elementargeometrischen
Inhalt überein

meßbare Räume und Maßräume

$(X, \mathcal{A}), (X, \mathcal{A}, \mu)$

; $(\mathbb{R}^n, \mathcal{B}^n), (\mathbb{R}^n, \mathcal{B}^n, \lambda^n)$

endliche Maße

$\mu(X) < \infty$

• Maße mit integrierbaren

Dichten (absolut stetig)

entsprechend,

• Dirac-Maße $\delta_x(A) = \begin{cases} 1 & x \in A \\ 0 & x \notin A \end{cases}$

(+ Konvexkombinationen)

(Ober-) flächenmaße kom-
pakter Mengen mit (stetig)
glatten Rand

• Anwendung: N -Maße: $P(X) = 1$

Aus dem endlichen Maßen wird ein \mathbb{C} -Vektorraum gebildet:

Def.: Es sei $\|\mu\|: \mathcal{A} \rightarrow [0, \infty)$ ein endliches Maß und

$\varphi: X \rightarrow S^1 (= \{z \in \mathbb{C}, |z| = 1\})$ \mathcal{A} -meßbar. Dann heißt

$\mu: \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{C}$, def. durch $\mu(A) := \int_A \varphi d\|\mu\|$

ein komplexes Maß.

Beweis:

- (1) Jede \mathbb{C} -additive Mengenfunktion $\mu: \mathcal{A} \rightarrow \mathbb{C}$ mit $\mu(\emptyset) = 0$ lässt sich in dieser Weise darstellen.
- (2) Für komplexe Maße μ und ν kann man Addition und skalare Multiplikation "punktweise" erklären: Für $\alpha, \beta \in \mathbb{C}, A \in \mathcal{A}$

$$(\alpha\mu + \beta\nu)(A) := \alpha\mu(A) + \beta\nu(A)$$

Auf diese Weise erhalten wir einen \mathbb{C} -Vektorraum, den wir mit $\mathcal{M}(X)$ bzw. mit $\mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ bezeichnen.

- (3) Auf $\mathcal{M}(X)$ definiert man die Norm $\|\mu\| := |\mu|(X)$. Diese wird auch als die Totalvariation von μ bezeichnet. $(\mathcal{M}(X), \|\cdot\|)$ ist ein Banachraum.

Für manche Rechnungen ist es zweckmäßiger, $(\mathcal{M}(X), \|\cdot\|)$ als einen Dualraum einer bestimmten Klasse stetiger Funktionen aufzufassen zu können (die Totalvariation ist oft nicht leicht zu bestimmen!). Dazu muß man gewisse Voraussetzungen an die Grundmenge X stellen:

X ist ein lokal-kompakter Hausdorff-Raum, d.h.:

- ein topologischer Raum, in dem das Trennungskriterium gilt (zwei verschiedene Punkte besitzen disjunkte Umgebungen) und der ~~lokal~~
- lokal kompakt ist, d.h.: Jeder Punkt besitzt eine kompakte Umgebung.

$\mathcal{M}(X)$ bezeichnet fortan die Gesamtheit aller komplexen regulären Borelmaße (d.h. man hat Approximierbarkeit von innen durch kompakte, von außen durch offene Mengen)

Für eine Funktion $f: X \rightarrow \mathbb{C}$ ist dann der Begriff der Stetigkeit erklärt ($f^{-1}(\Omega)$ offen für $\Omega \subset \mathbb{C}$ offen) und man setzt

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = z \in \mathbb{C} \iff \text{zu jedem } \varepsilon > 0 \text{ existiert ein Kompaktum } K_\varepsilon \subset X, \text{ so dass für alle } x \in K_\varepsilon^c \text{ gilt: } |f(x) - z| < \varepsilon.$$

Ferner: $C_0^{\circ}(X) := \{ f: X \rightarrow \mathbb{C} \text{ stetig} \mid \lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = 0 \}$

Beachte: Falls X kompakt ist, gilt $C^{\circ}(X) = C_b^{\circ}(X) = C_0^{\circ}(X)$.

Verschiebung des Supremumsnorm ist $C_0^{\circ}(X)$ ein abgeschlossener linearer Teilraum von

$$C_b^{\circ}(X) := \{ f: X \rightarrow \mathbb{C} \text{ stetig und beschränkt} \}$$

und also ein Banachraum. Der Zusammenhang zwischen $C_0^{\circ}(X)$ und $M(X)$ wird hergestellt durch den

Darstellungssatz von Kakutani (1941): Es sei X ein

total kompakter Hausdorff-Raum. Dann gilt:

Die Abbildung

$$\Phi: M(X) \rightarrow (C_0^{\circ}(X))', \mu \mapsto \Phi(\mu),$$

definiert durch $\Phi(\mu)[f] := \int f d\mu$ ist ein isometrischer Isomorphismus.

(1) Vollständige Bew. vermutlich nur in der Originalarbeit.

Für positive Maße / lineare Funktionale in Halmos:

Measure Theory, §56. Ertl. im Maßtheorie-Buch von EStrodt.

Spezialfall: X kompakt: Satz von Riesz - S. 17. V. §13.

(2) Triviale Teil der Aussage: Durch jedes komplexe Maß μ auf $\mathcal{B}(X)$ wird mit

$$\phi(\mu)[f] := \int f d\mu$$

ein stetiges lineares Funktional auf $C_0(X)$ definiert, denn es gilt

$$|\phi(\mu)[f]| \leq \int |f| d|\mu| \leq \|f\|_\infty \|\mu\|$$

(3) Der nichttriviale Teil des Satzes von Kakutani lautet:

Zu jedem stetigen linearen Funktional

$$\gamma: C_0(X) \rightarrow \mathbb{C}$$

existiert ein komplexes Borel-Maß $\mu: \mathcal{B}(X) \rightarrow \mathbb{C}$,

so daß $\gamma[f] = \int f d\mu$ für alle $f \in C_0(X)$.

(4) Nützlich ist auch die Aussage "isometrisch". Sei bedeutet.

$$\|\mu\|(X) = \|\mu\| = \|\phi(\mu)\|_{(C_0(X))'} = \sup_{\|f\|_\infty \leq 1} \left| \int f d\mu \right|$$

↳ häufig nicht leicht zu ermitteln,

es gilt z.B. $\|\mu\|(X) = \sup \sum_{u \in \mathcal{N}} |\mu(X_u)|$, Supremum über alle abzählbaren Partitionen von X .

Wir spezialisieren den Grundraum X jetzt noch etwas weiter:

1.2 (5)

$X = G$ mit einer lokal-kompakten abelschen Gruppe

(d.h. wir nehmen zusätzlich die Existenz einer Addition

$+ : G \times G \rightarrow G$ an, so daß $(G, +)$ eine abelsche Gruppe ist.)

Dann können wir die Faltung zweier komplexer Maße definieren und damit $\mathcal{M}(G)$ zu einer Banach-Algebra machen!

Def.: Es seien $(G, +)$ eine lokal-kompakte abelsche Gruppe und $\mu, \nu \in \mathcal{M}(G)$. Für $A \in \mathcal{B}(G)$ sei

$$\mu * \nu(A) := \int_{G \times G} \chi_A(x+y) d\mu(x) d\nu(y)$$

Dann heißt $\mu * \nu$ die Faltung von μ und ν .

Lemma 1 (1) $\mu * \nu(A) = \int_G \nu(A-x) d\mu(x)$
 $= \int_G \mu(A-y) d\nu(y)$

(2) $\mu * \nu \in \mathcal{M}(G)$ (folgt aus den Eigenschaften des Produktmaßes!)

(3) $(\mathcal{M}(G), +, *)$ bildet eine Algebra mit δ_0 als Einselement

(4) $\mathcal{M}(G)$ ist ein \mathbb{R} -Raum und mit μ, ν

12 (6)

$$\|\mu * \nu\| = \sup_{f \in C_0^\infty(G)} \left| \int_G f d(\mu * \nu) \right|$$
$$\|f\|_\infty \leq 1$$

$$= \sup_{f \in C_0^\infty(G)} \left| \int_{G \times G} f(x+y) d\mu(x) d\nu(y) \right|$$

$$\leq \sup_{\|f\|_\infty \leq 1} \|f\|_\infty \int_{G \times G} d|\mu|(x) d|\nu|(y) \leq \|\mu\| \|\nu\|,$$

d.h. $(\mathcal{M}(G), +, *)$ mit der hier eingeführten Norm ist
eine \mathbb{R} -Algebra mit Einselement.

No treten Folgerungen in natürlicher Weise in den Aussagen
dieser auf?

- Lineare partielle Dgl: Gegeben sei ein linearer
Differentialoperator $L = \sum_{|\alpha| \leq m} c_\alpha(x) \nabla_x^\alpha$ mit stetigen
Koeffizienten c_α und ferner eine rechte Seite
 $f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Gesucht ist eine Lösung u der
PDG $Lu = f$.

Häufig angewendete Strategie: Man bestimmt
eine "Fundamentallösung" von L , das ist
eine Lösung der PDG $LE = \delta_0$ mit dem Dirac-
Maß δ_0 als Inhomogenität. Dann erhält man

unter bestimmten Regularitätsvoraussetzungen eine Lösung des allgemeinen Problems durch Faltung mit f : 1.2 (4)

Man setzt $u := E * f$ und erhält

$$Lu = L(E * f) = (LE) * f = \delta_0 * f = f.$$

• Wahrscheinlichkeitstheorie: Verteilung von Summen u.a.

zufälliger Veränderlicher

Menge

Gegeben sei ein Wahrscheinlichkeitsmaß P auf Ω und eine Abbildung ("zufällige Veränderliche")

$X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$. Man definiert das von X induzierte

Maß P_X durch

$$P_X(A) = P(X^{-1}(A))$$

bzw. durch

$$P_X[f] = P[f \circ X], \text{ d.h. } \int f dP_X = \int f \circ X dP$$

Eine Folge ~~von~~ zuf. Var. $(X_i)_{i \in \mathbb{N}}$ heißt P -u.a., falls

$$P_{(X_i)_{i \in \mathbb{N}}} = \prod_{i \in \mathbb{N}} P_{X_i}$$

In diesem Fall ist $P_{\sum_{i=1}^n X_i} = P_{X_1} * P_{X_2} * \dots * P_{X_n}$.

Wir geben jetzt den Ausdruck möglichen Allgemeinhalt auf und 1.2
spezialisieren uns auf den Fall $G = \mathbb{R}^n$. ⊕

Def.: Für ein komplexes Maß $\mu \in \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ heißt

$$\hat{\mu}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}, \text{ def. durch } \hat{\mu}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\xi x} d\mu(x)$$

die Fouriertransformierte von μ .

Lemma 1: $\hat{\mu}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ ist glatt, stetig und beschränkt.

Bew.: Beschränktheit: $|\hat{\mu}(\xi)| \leq (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} d|\mu|(x)$.

Glatt Stetigkeit: $\hat{\mu}(\xi+h) - \hat{\mu}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\xi x} (e^{-ixh} - 1) d\mu(x)$

$$\Rightarrow \sup_{\xi \in \mathbb{R}^n} |\hat{\mu}(\xi+h) - \hat{\mu}(\xi)| \leq (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} |e^{-ixh} - 1| d|\mu|(x)$$

Da $|e^{-ixh} - 1| \rightarrow 0$ ($|h| \rightarrow 0$) punktweise und $|e^{-ixh} - 1| \leq 2$
folgt die Behauptung mit Lebesgue. □

Beisp. 2.1.: $\mu = \delta_a$ mit $a \in \mathbb{R}^n$ fest

$$\Rightarrow \hat{\mu}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-i\xi x} d\delta_a(x) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} e^{-i\xi a}$$

Wir können also nie allgemeinen keinen decay
(= Abfall) erwarten. (Rimann Lebesgue gilt also nur
für Maße mit L^1 -Dichten!)

Lemma 2.2 (Verschiebung- und Faltungssatz):

Es seien $\mu, \nu \in \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$. Dann gelten:

(1) $\widehat{\tau_y \mu}(\xi) = e^{-i\xi y} \widehat{\mu}(\xi)$ (Hierbei $\tau_y \mu(A) = \mu(A-y)$)

(2) $\widehat{\mu * \nu}(\xi) = (2\pi)^{n/2} \widehat{\mu}(\xi) \widehat{\nu}(\xi)$.

Bew.: Teil (1) wird im ÜB A1 auf affi-n-lineare Transformationen verallgemeinert.

Bew.: (1) $\tau_y \mu(A) = \mu(A-y) = \mu[\chi_{A-y}] = \int \chi_{A-y}(x) d\mu(x)$
 $= \int \chi_A(x+y) d\mu(x)$,

denn: $\chi_{A-y}(x) = 1 \Leftrightarrow x \in A-y \Leftrightarrow x+y \in A \Leftrightarrow \chi_A(x+y) = 1$.

Die Konstruktion des Integrals nach einem Maß ergibt

$\tau_y \mu[f] = \int f d\tau_y \mu = \int f(x+y) d\mu(x)$

für jedes $f \in L^1(\mathbb{R}^n, \mathcal{B}(\mathbb{R}^n), |\mu|)$. Insbes.:

$\widehat{\tau_y \mu}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int e^{-i(x+y)\xi} d\mu(x) = e^{-iy\xi} \cdot (2\pi)^{-n/2} \int e^{-ix\xi} d\mu(x)$.

(2) $\widehat{\mu * \nu}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n} e^{-i(x+y)\xi} d\mu(x) d\nu(y)$ (Argument wie oben)

$= (2\pi)^{n/2} \cdot \left((2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} d\mu(x) \right) \left((2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-iy\xi} d\nu(y) \right)$

Satz 2.1 Eindeutigkeitssatz: ES sei $\mu \in \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ mit $\widehat{\mu}(\xi) = 0$ für alle $\xi \in \mathbb{R}^n$. Dann ist $\mu = 0$.

Folgerung: Sind $\mu, \nu \in \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ mit $\widehat{\mu}(\xi) = \widehat{\nu}(\xi) \forall \xi \in \mathbb{R}^n$, so ist $\mu = \nu$. Dies folgt aus Satz 2.1 und der Linearität der Fouriertransformation.

Bem.: Den Eindeutigkeitssatz für L^1 -Funktionen haben wir aus der Invertierformel gewonnen, die für Maße nicht zur Verfügung steht. Aber wir versuchen im Beweis, das allgemeine Problem hierauf zurückzuführen!

Bew.: (1) Ist $\mu \in \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ und $f \in L^1(\mathbb{R}^n)$, so ist $\mu * f \in L^1(\mathbb{R}^n)$. Genauer gesagt: Setzen wir $\mu_f(A) := \int_A f d\mu$, so besitzt $\mu + \mu_f$ die Lebesgue-Dichte $g(x) = \int f(x-y) d\mu(y)$.

Bzw. dieser Teilaussage: Dass $g \in L^1(\mathbb{R}^n)$ ist, folgt aus

$$\begin{aligned} \int |g(x)| dx &= \int \left| \int f(x-y) d\mu(y) \right| dx \leq \int \int |f(x-y)| d\mu(y) dx \\ &\stackrel{\uparrow}{=} \int \int |f(x-y)| dx d\mu(y) = \|f\|_{L^1} \|\mu\|. \end{aligned}$$

Fubini-Tabelle:

$$\text{Fubini: } \mu * \mu_f(A) = \int_{\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n} \chi_A(x+y) f(x) d\mu(y) dx$$

$$\text{Fubini} = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} \chi_A(x+y) f(x) dx d\mu(y)$$

$$\text{Translation} = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} \chi_A(x) f(x-y) dx d\mu(y)$$

$$\text{Fubini} = \int_{\mathbb{R}^n} \chi_A(x) \int_{\mathbb{R}^n} f(x-y) d\mu(y) dx$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \chi_A(x) g(x) dx$$

(Diese Aussage ist für praktische Zwecke von unabhängiger Interesse!)

(2) Wir gehen jetzt von $\hat{\mu}(\mathbb{R}^n) = 0 \quad \forall \mathbb{R}^n$ aus und
 wählen μ mit einer approximativen Einheit K_ε .
 Nach dem Faltungssatz ist dann

$$\widehat{\mu * K_\varepsilon}(\xi) = (2\pi)^{n/2} \hat{\mu}(\xi) \hat{K}_\varepsilon(\xi) = 0 \quad \forall \xi \in \mathbb{R}^n \text{ und}$$

daher nach (1) und dem Eindeigkeitsatz für
 L^1 -Funktionen $\mu * K_\varepsilon = 0 \quad (\varepsilon > 0 \text{ beliebig})$.

Für $f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ folgt:

$$\begin{aligned} 0 &= \int f \, d\mu * K_\varepsilon = \int f(x) \, d(\mu * K_\varepsilon)(x) \\ &\stackrel{(1)}{=} \iint f(x) K_\varepsilon(x-y) \, d\mu(y) \, dx. \end{aligned}$$

Wählen wir jetzt einen symmetrischen Kern wie etwa
 den Gauss-Kern:

$$0 = \int K_\varepsilon * f(y) \, d\mu(y) \quad \forall \varepsilon > 0.$$

Nun ist $f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ und daher gleichmäßig stetig.

Daher gilt $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} K_\varepsilon * f(x) = f(x)$ mit gleichmäßiger

Konvergenz und dies impliziert $\text{Lebesgue, } \mu \text{ reellval.}$

$$\begin{aligned} 0 &= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int K_\varepsilon * f(x) \, d\mu(x) = \int \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} K_\varepsilon * f(x) \, d\mu(x) \\ &= \int f(x) \, d\mu(x). \end{aligned}$$

Dies gilt für alle $f \in C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$. Damit ist μ , aufgefasst
 als stetiges lineares Funktional auf $C_0^\infty(\mathbb{R}^n)$ das
 Nullfunktional. Wg. $(C_0^\infty(\mathbb{R}^n))' = \mathcal{M}(\mathbb{R}^n)$ also $\mu = 0$.

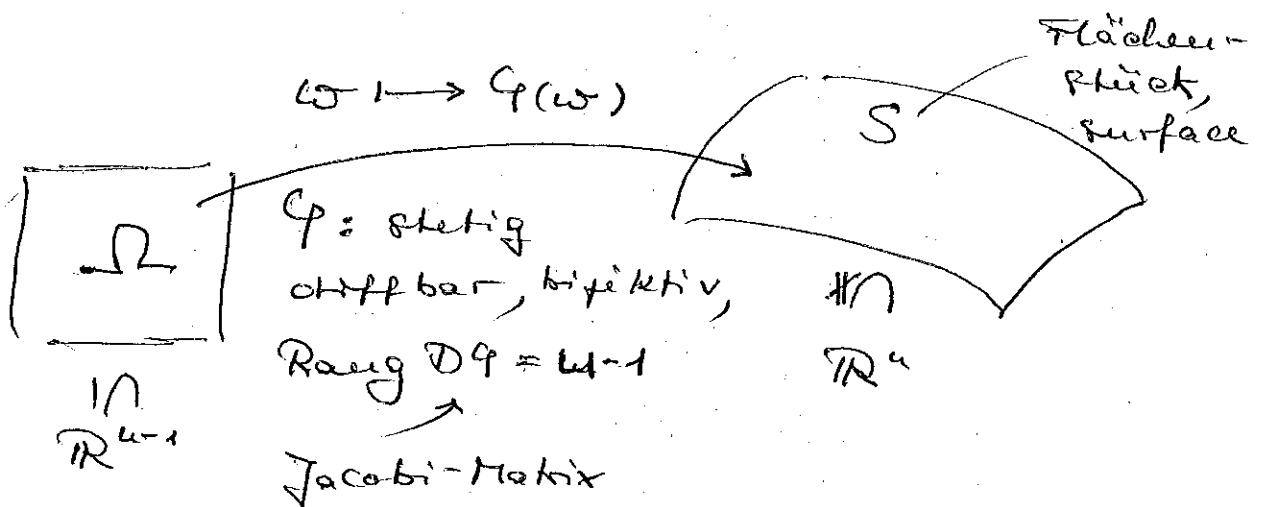


In der Wahrscheinlichkeitstheorie treten in erster Linie auf (12)

- Maße mit Lebesgue-Dichten
- diskrete Maße bzw solche mit Zähldichten

Sowie Konvexkombinationen daraus (möglicherweise sieht das anders aus, wenn man die W-Theorie im Mehrdimensionalen betrachtet). Bei den Anwendungen auf lineare PDEs sind auch Flächenmaße von Interesse, insbesondere das der Sphäre. Hintergrund: Sowohl in der elementaren Theorie der harmonischen Funktionen (= Lösungen der Laplace-Gleichung) wie auch bei der Wellengleichung (in bes. in ungeraden Raumdimensionen) spielen sphärische Mittelwerte eine zentrale Rolle.

Kurze Erinnerung: Flächenmaße - Integration über Hypersflächenstücke (= "glatte" Flächenstücke)



Die Abbildung φ wird als Parametrisierung oder auch als Karte bezeichnet.

Das Flächenmaß σ von S wird nun meistens in folgender Weise konstruiert, Man definiert die Grau'sche Matrix [⊕] (abhängig von φ , Funktionen von $\omega \in \Omega$) als

$$G_\varphi(\omega) = D\varphi(\omega)^t D\varphi(\omega)$$

und die Grau'sche Determinante

$$g_\varphi(\omega) = \det G_\varphi(\omega) (> 0).$$

Damit erklärt man für $A \in \mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$ das Flächenmaß σ der Fläche S durch

$$\sigma(A) = \int_{\Omega} \chi_{A \cap S}(\varphi(\omega)) \sqrt{g_\varphi(\omega)} d\omega$$

Hierdurch wird in der Tat ein Maß definiert (φ bijektiv, Reppo-Levi) und man hat die übliche Konstruktion des Integrals z.B. für nicht-negative meßbare oder für L^1 -Funktionen!

$$\sigma[f] = \int_S f(x) d\sigma(x) = \int_{\Omega} f(\varphi(\omega)) \sqrt{g_\varphi(\omega)} d\omega$$

Diese - ein wesentlichen definierende - Gleichung wird als "Area-Formel" bezeichnet.

⊕ häufig auch als Maßtensor bezeichnet

- Spezialfall: S ist der Graph einer Funktion $\gamma: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ (14)
 In diesem Fall hat man die Karte

$$\varphi: \Omega \xrightarrow{\sim} S, \omega \mapsto (\omega, \gamma(\omega))$$

und die Gramsche Determinante reduziert sich auf

$$\overline{g_\varphi(\omega)} = \overline{1 + |\nabla_\omega \gamma(\omega)|^2} \quad \left(\begin{array}{l} \text{Berechnung der De-} \\ \text{terminante nicht-} \\ \text{trivial, s. Kabelle Bd II} \end{array} \right)$$

- Bsp. $S = S_{\pm}^{u-1} = \{x \in \mathbb{R}^u \mid |x| = 1, x_u \geq 0\}$,

die nördliche bzw. südliche Hemisphäre. Hierfür wählt man

$$\Omega = \{x' \in \mathbb{R}^{u-1} \mid |x'| < 1\}, \quad \varphi_{\pm}(x') = \pm \sqrt{1 - |x'|^2},$$

$$\varphi_{\pm}(x') = (x', \pm \sqrt{1 - |x'|^2})$$

und erhält als Gramsche Determinante (beachte

$$\nabla_{x'} \varphi_{\pm}(x') = \frac{\mp x'}{\sqrt{1 - |x'|^2}} \Rightarrow |\nabla_{x'} \varphi(x')|^2 = \frac{|x'|^2}{1 - |x'|^2} \quad (!)$$

$$\overline{g_{\varphi_{\pm}}(x')} = \frac{1}{1 - |x'|^2}$$

integrierbaren

Damit hat man als Integral einer $\sqrt{\quad}$ Funktion f über die Hemisphären

$$\int_{S_{\pm}^{u-1}} f(x) dS(x) = \int_{|x'| < 1} f(x', \pm \sqrt{1 - |x'|^2}) \frac{dx'}{\sqrt{1 - |x'|^2}}$$

Unter Vernachlässigung des Äquators, das die mit Dimensionen noch eine Nullmenge ist, hat man dann als Integral über die $S^{u-1} = \{x \in \mathbb{R}^u \mid |x| = 1\}$:

$$\int_{S^{u-1}} f(x) d\sigma(x) = \int_{|k| < 1} f(x', \sqrt{1-k^2}) + f(x', -\sqrt{1-k^2}) \frac{dx'}{\sqrt{1-k^2}}$$

• Verhalten unter Streckungen: Gegeben seien

$$\varphi: \Omega \xrightarrow{\sim} S, \quad \omega \mapsto \varphi(\omega) \quad (C^1, \text{bijektiv})$$

und für $t > 0$ die Fläche $S_t = tS$. Dann ist

$$\psi: \Omega \xrightarrow{\sim} S_t, \quad \omega \mapsto \psi(\omega) := t\varphi(\omega)$$

eine Karte von S_t mit $D\psi(\omega) = t D\varphi(\omega)$ und

daher mit $g_\psi(\omega) = t^2 g_\varphi(\omega)$ bzw

$$\sqrt{g_\psi(\omega)} = t^{u-1} \sqrt{g_\varphi(\omega)}$$

hieraus ergibt sich ($\sigma_t =$ Flächenmaß von S_t)

$$\int_{S_t} f(x) d\sigma_t(x) = \int_{\Omega} f(\psi(\omega)) \sqrt{g_\psi(\omega)} d\omega$$

$$= t^{u-1} \int_{\Omega} f(t\varphi(\omega)) \sqrt{g_\varphi(\omega)} d\omega$$

$$= t^{u-1} \int_S f(ty) d\sigma(y)$$

Flächenmaß von S

Für Sphären vom Radius $t > 0$ erhalten wir also

$$\int_{|x|=t} f(x) d\sigma_t(x) = t^{u-1} \int_{|x|=1} f(tx) d\sigma(x)$$

- Coarea-Formel: Gegeben sei eine offene Menge $\Omega \subset \mathbb{R}^n$, die sich als disjunkte Vereinigung glatter Flächen darstellen läßt

$$\Omega = \bigcup_{\lambda \in I} S_\lambda, \quad I \subset \mathbb{R} \text{ ein Intervall.}$$

$$S_\lambda = \{x \in \mathbb{R}^n : P(x) = \lambda\}, \quad P \in C^\infty$$

mit $\nabla P(x) \neq 0$ in Ω .

Dann läßt man ein Verallgemeinerung des Satzes von Fubini die folgende Darstellung des Integrals über Ω :

$$\int_{\Omega} f(x) dx = \int_I \int_{S_\lambda} \frac{d\sigma(x)}{|\nabla P(x)|} f(x)$$

Bsp. $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^n : a < |x| < b\}$

$$P(x) = |x|^u, \quad \lambda = r^u \Rightarrow \nabla P(x) = \frac{x}{|x|} \Rightarrow |\nabla P(x)| = 1$$

$$\int_{\Omega} f(x) dx = \int_a^b \int_{r \cdot S^{u-1}} f(x) \frac{d\sigma_r(x)}{|\nabla P(x)|} dr$$

$$= \int_a^b \int_{|x|=r} f(x) d\sigma_r(x) dr$$

$$= \int_a^b \int_{|x|=1} f(rx) d\sigma(x) r^{u-1} dr$$

Bsp. 2.2: Fouriertransformierte des Flächenmaßes der S^{u-1}

O.E. $\xi = (0, \dots, 0, |\xi|)$

$$\widehat{f}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{u}{2}} \int_{|x|=1} e^{-i x \xi} dS(x)$$

$$= (2\pi)^{-\frac{u}{2}} \int_{|x|=1} e^{-i x_u |\xi|} dS(x)$$

$$= (2\pi)^{-\frac{u}{2}} \int_{|x'| < 1} (e^{-i \sqrt{1-x'^2} |\xi|} + e^{i \sqrt{1-x'^2} |\xi|}) \frac{dx'}{\sqrt{1-x'^2}}$$

$$= (2\pi)^{-\frac{u}{2}} \int_0^1 \int_{S^{u-2}} dS_S(x') \cdot e^{-i \sqrt{1-s^2} |\xi|} + e^{i \sqrt{1-s^2} |\xi|} \frac{ds}{\sqrt{1-s^2}}$$

$$= (2\pi)^{-\frac{u}{2}} \cdot |S^{u-2}| \cdot \int_0^1 s^{u-2} (e^{-i \sqrt{1-s^2} |\xi|} + e^{i \sqrt{1-s^2} |\xi|}) \frac{ds}{\sqrt{1-s^2}}$$

Subst. $s = \sin t$, einmal auf $(0, \frac{\pi}{2})$ ($\Rightarrow \cos t > 0$), zum
anderen auf $(\frac{\pi}{2}, \pi)$ ($\Rightarrow \cos t < 0$) ergibt

$$= (2\pi)^{-\frac{u}{2}} |S^{u-2}| \cdot \int_0^\pi \sin^{2(\frac{u}{2}-1)}(t) \cdot e^{-i \cos(t) |\xi|} dt$$

$$= \frac{2\pi^{\frac{u-1}{2}}}{\Gamma(\frac{u-1}{2})} = \sqrt{\frac{u}{2}-1} (|\xi|) \cdot \left(\frac{2}{|\xi|}\right)^{\frac{u}{2}-1} \cdot \sqrt{\pi} \Gamma\left(\frac{u-1}{2}\right)$$

$$= |\xi|^{1-\frac{u}{2}} \cdot \sqrt{\frac{u}{2}-1} (|\xi|)$$

Folgerungen:

(1) Ist σ_t das Flächenmaß der Sphäre $S_t = \{x \in \mathbb{R}^n : |x| = t\}$,

$$\text{so gilt } \widehat{\sigma}_t(\xi) = t^{n/2} |\xi|^{1-n/2} J_{n/2-1}(t|\xi|).$$

(2) Ist $F(x) = f(|x|)$, $F \in L^1(\mathbb{R}^n)$ so gilt

$$\widehat{F}(\xi) = |\xi|^{1-n/2} \int_0^\infty f(r) J_{n/2}(r|\xi|) r^{n/2} dr$$

Bew. (1) $\widehat{\sigma}_t(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{|x|=t} e^{-ix\xi} d\sigma_t(x)$

eben über Skalierung

$$= t^{n-1} \cdot (2\pi)^{-n/2} \int_{|x|=1} e^{-itx\xi} d\sigma_1(x)$$

$$= t^{n-1} \widehat{\sigma}_1(t|\xi|) = t^{n-1} |t\xi|^{1-n/2} J_{n/2-1}(t|\xi|)$$

$$= t^{n/2} |\xi|^{1-n/2} J_{n/2-1}(t|\xi|).$$

(2) $\widehat{F}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} f(|x|) dx$

Coxeter-Formel $= (2\pi)^{-n/2} \int_0^\infty f(r) \int_{|x|=r} e^{-ix\xi} d\sigma_r(x) dr$

$$= \int_0^\infty f(r) \widehat{\sigma}_r(\xi) dr$$

$$= |\xi|^{1-n/2} \int_0^\infty f(r) J_{n/2-1}(r|\xi|) r^{n/2} dr.$$

(1)