

Übungsblatt 12

Abgabe der Lösungen: 2. 2. 2016

Aufgabe 48. (10 Punkte)

Beweisen Sie folgende Behauptung aus der Vorlesung:

Für alle $n \in \mathbb{N}$ und $x \in \mathbf{S}^n$ gilt $T_x \mathbf{S}^n = \{v \in \mathbb{R}^{n+1} \mid \langle x, v \rangle = 0\}$.

Geben Sie für $z := (\frac{2}{7}, \frac{3}{7}, \frac{6}{7}) \in \mathbf{S}^2$ eine Basis von $T_z \mathbf{S}^2$ an.

Aufgabe 49. (10 Punkte)

Für $r, R \in \mathbb{R}_{>0}$ mit $R > r$ betrachten wir die Hyperfläche $T_{R,r}$ aus Aufgabe 46. Geben Sie stetige Abbildungen $X, Y: T_{R,r} \rightarrow \mathbb{R}^3$ an, sodass für jeden Punkt $p \in T_{R,r}$ gilt: $(X(p), Y(p))$ ist eine Basis des Tangentialraums $T_p T_{R,r}$.

Aufgabe 50. (10 Punkte)

Auf $U := \mathbb{R}_{>0} \times \mathbb{R}^9 \subseteq \mathbb{R}^{10}$ betrachten wir

$$\alpha := \ln(x_1) dx_2 \wedge dx_3 \wedge dx_7 + \sin(x_9) dx_3 \wedge dx_4 \wedge dx_{10} + \cos(x_4) dx_5 \wedge dx_6 \wedge dx_8 \in \Omega^3(U),$$

$$\beta := \sum_{i=7}^9 x_{i-1} dx_i \wedge dx_{i+1} \in \Omega^2(U),$$

$$\gamma := \sum_{i=4}^6 x_{i+1} dx_i \in \Omega^1(U).$$

Berechnen Sie $\eta := \alpha \wedge \beta$ und $\omega := \alpha \wedge \gamma$ und $\eta \wedge \omega$ und $d\eta$

(jeweils in der Form $\sum_{(i_1, \dots, i_k) \in I(k, n)} f_{i_1, \dots, i_k} dx_{i_1} \wedge \dots \wedge dx_{i_k}$ mit $f_{i_1, \dots, i_k} \in C^\infty(U, \mathbb{R})$).

... weiter auf der nächsten Seite!

Aufgabe 51: Gradient, Rotation und Divergenz als äußere Ableitungen. (10 Punkte)

U sei eine offene Teilmenge von \mathbb{R}^3 . Wir betrachten die Menge $\mathfrak{X}(U) := C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$ der Vektorfelder auf U , sowie die Abbildungen

$$\begin{aligned} \text{grad}: C^\infty(U, \mathbb{R}) &\rightarrow \mathfrak{X}(U), & \text{grad}(f) &:= \left(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \frac{\partial f}{\partial x_2}, \frac{\partial f}{\partial x_3} \right), \\ \text{rot}: \mathfrak{X}(U) &\rightarrow \mathfrak{X}(U), & \text{rot}(X) &:= \left(\frac{\partial X_3}{\partial x_2} - \frac{\partial X_2}{\partial x_3}, \frac{\partial X_1}{\partial x_3} - \frac{\partial X_3}{\partial x_1}, \frac{\partial X_2}{\partial x_1} - \frac{\partial X_1}{\partial x_2} \right), \\ \text{div}: \mathfrak{X}(U) &\rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}), & \text{div}(X) &:= \frac{\partial X_1}{\partial x_1} + \frac{\partial X_2}{\partial x_2} + \frac{\partial X_3}{\partial x_3}. \end{aligned}$$

($\text{grad}(f)$ ist der **Gradient** der Funktion f ; $\text{rot}(X)$ ist die **Rotation** des Vektorfelds $X = (X_1, X_2, X_3)$; $\text{div}(X)$ ist die **Divergenz** des Vektorfelds X .)

Wir definieren $\iota_1, \iota_2, \iota_3$ durch

$$\begin{aligned} \iota_1: \mathfrak{X}(U) &\rightarrow \Omega^1(U), & \iota_1(X) &:= X_1 dx_1 + X_2 dx_2 + X_3 dx_3, \\ \iota_2: \mathfrak{X}(U) &\rightarrow \Omega^2(U), & \iota_2(X) &:= X_1 dx_2 \wedge dx_3 + X_2 dx_3 \wedge dx_1 + X_3 dx_1 \wedge dx_2, \\ \iota_3: C^\infty(U, \mathbb{R}) &\rightarrow \Omega^3(U), & \iota_3(f) &:= f dx_1 \wedge dx_2 \wedge dx_3. \end{aligned}$$

(Diese $\iota_1, \iota_2, \iota_3$ sind offensichtlich \mathbb{R} -Vektorraumisomorphismen.)

Beweisen Sie, dass das folgende Diagramm kommutiert:

$$\begin{array}{ccccccc} C^\infty(U, \mathbb{R}) & \xrightarrow{\text{grad}} & \mathfrak{X}(U) & \xrightarrow{\text{rot}} & \mathfrak{X}(U) & \xrightarrow{\text{div}} & C^\infty(U, \mathbb{R}) \\ \downarrow = & & \downarrow \cong \iota_1 & & \downarrow \cong \iota_2 & & \downarrow \cong \iota_3 \\ \Omega^0(U) & \xrightarrow{d} & \Omega^1(U) & \xrightarrow{d} & \Omega^2(U) & \xrightarrow{d} & \Omega^3(U) \end{array}$$

Zeigen Sie $\text{rot} \circ \text{grad} = 0$ und $\text{div} \circ \text{rot} = 0$.