

1.2 Datenräume

1.2.1 Schwartz-Funktionen und temperierte Distributionen

Wir beginnen mit der Definition einer großen Klasse verallgemeinerter Funktionen auf dem \mathbb{R}^n , den sogenannten temperierten Distributionen. Diese bilden in ihrer Gesamtheit einen topologischen Vektorraum $S'(\mathbb{R}^n)$ mit der Einführung dieser Distributionen werden zwei Ziele verfolgt:

(i) Die im ersten Abschnitt (1.1 "Einführung") bereits formal verwendeten Operationen mit Funktionen - Faltung, Fourierttransformation und Ableitungen - erhalten einen wesentlich größeren Definitionsbereich. Die oben nur formal - also ohne Berücksichtigung von Konvergenzfragen - durchgeführten Rechnungen erhalten (nachträglich) in diesem allgemeineren Rahmen ihre Legitimation (so weit möglich).

(ii) Die für unsere Zwecke geeigneten Datenräume sind im allgemeinen normierte Untervektorräume der temperierten Distributionen (oder Äquivalenzklassen in $S'(\mathbb{R}^n)$).

Nach Laurent Schwartz¹⁾ werden diese verallgemeinerten Funktionen in ihrer Gesamtheit aufgefasst als topologischer Dualraum (= Vektorraum aller stetigen

1) (1915 - 2002), Begründer der Theorie der Distributionen. Fields-Medaille 1950.

linearen Funktionenale, versehen mit einer VR-Topologie) (33)
 eines sehr viel kleineren Raumes unendlich oft dif-
 ferenzierbarer und schnell fallender Funktionen:

Def.: Für $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ und Multiindices $\alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n$
 definieren wir die Halbnormen

$$S_{\alpha, \beta}(f) := \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \nabla^\beta f(x)|.$$

Der Vektorraum

$$S(\mathbb{R}^n) := \{ f \in C^\infty(\mathbb{R}^n) : S_{\alpha, \beta}(f) < \infty \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n \}$$

heißt "Schwartz-Raum", seine Elemente werden als
 schnell fallende oder auch als "Schwartz-Funktionen"
 bezeichnet.

Prop. und Bsp.:

(1) $S(\mathbb{R}^n)$ ist ein linearer Testraum von $C^\infty(\mathbb{R}^n)$, der
 $C_c^\infty(\mathbb{R}^n) := \{ f \in C^\infty(\mathbb{R}^n) : \text{supp}(f) \text{ ist kompakt} \}$ um-
 fasst.

(2) Ist $f \in S(\mathbb{R}^n)$ und $1 \leq p \leq \infty$, so gilt auch $f \in L^p(\mathbb{R}^n)$,

denn:

$$\|f\|_p = \left(\int_{\mathbb{R}^n} |f(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}} \leq \underbrace{\sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1+|x|)^{2n} |f(x)|}_{< \infty, \text{ da } f \in S(\mathbb{R}^n)} \underbrace{\left(\int_{\mathbb{R}^n} (1+|x|)^{-2np} dx \right)^{\frac{1}{p}}}_{< \infty}$$

(klar für $p = \infty$)

Da $C_c^\infty(\mathbb{R}^n) \subset S(\mathbb{R}^n)$ und für $1 \leq p < \infty$ dicht in $L^p(\mathbb{R}^n)$
 ist (man falte Treppenfunktionen mit einer approxi-
 mativen Einheit aus C_c^∞ -Funktionen), ist auch $S(\mathbb{R}^n)$
 ein dichter Testraum von $L^p(\mathbb{R}^n)$ (wenn $1 \leq p < \infty$).

(3) Gaussfunktionen. Darunter sollen allgemeine Funktionen (34)

der Form $g_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}, x \mapsto g_A(x) := \exp(-\langle x, Ax \rangle + \langle b, x \rangle + c)$

verstanden werden mit $c \in \mathbb{C}$, $b \in \mathbb{C}^n$ und einer Matrix

$(a_{ij})_{i,j=1,\dots,n} = A \in \mathbb{C}^{n \times n}$, die symmetrisch ist, d.h. $a_{ij} = a_{ji}$

(leicht beweisbar!). Hierfür gilt:

$g_A \in S(\mathbb{R}^n) \Leftrightarrow \operatorname{Re} A$ ist positiv definit

$g_A \in L^\infty(\mathbb{R}^n) \Leftrightarrow \operatorname{Re} A$ ist positiv semi-definit $\wedge b \in i\mathbb{R}^n$
(in eine oder mehrere Richtungen möglicherweise nicht fallend,
sonst ist g_A in mindestens eine Richtung schnell wachsend)

(4) Ist $f \in S(\mathbb{R}^n)$ und $P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ ein Polynom, so
sind auch Pf und $P(\nabla)f \in S(\mathbb{R}^n)$.

(5) $f, g \in S(\mathbb{R}^n) \Rightarrow f+g \in S(\mathbb{R}^n)$

(6) Nicht zu $S(\mathbb{R}^n)$ gehören z.B.:

$f(x) = e^{-|x|}$ (nicht diffbar im Nullpunkt!) und

$g(x) = (1+|x|^2)^{-N}$ für $N \in \mathbb{N}$ fest (fällt nicht schnell
genug!)

$S(\mathbb{R}^n)$ kann nicht in einer Weise normiert werden,
so dass ein vollständiger normierter Vektorraum,
also ein Banachraum entsteht. Man kann jedoch
eine Metrik auf $S(\mathbb{R}^n)$ definieren, so dass man
einen vollständigen metrischen Vektorraum er-
hält. Diese Möglichkeit beruht auf der Abzählbar-

kernt von $\mathbb{N}_0^{2n} = \{(\alpha, \beta) : \alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n\}$ und damit des (35)

den Raum $S(\mathbb{R}^n)$ definiert. Jedes System von Halb-

normen. Dazu seien $\mathbb{N}_0^{2n} = \{(\alpha, \beta)_i : i \in \mathbb{N}_0\}$ und

$\mathcal{S}_i = \mathcal{S}_{(\alpha, \beta)_i}$, $i \in \mathbb{N}_0$. Dann wird durch

$$d_S(f, g) := \sum_{i=0}^{\infty} \frac{1}{2^i} \frac{\mathcal{S}_i(f-g)}{1 + \mathcal{S}_i(f-g)}$$

eine Metrik auf $S(\mathbb{R}^n)$ definiert, bezüglich der $S(\mathbb{R}^n)$ vollständig ist. (Das ist nicht trivial, gehört aber in den Bereich FA. Dort eine Standardkonstruktion, wenn ein abzählbares Halbnormensystem vorliegt.)

Mit der Angabe der Metrik sind die gewöhnlichen analytischen Begriffe wie z.B. Konvergenz einer Folge in $S(\mathbb{R}^n)$ sowie Stetigkeit von Abbildungen von bzw. nach $S(\mathbb{R}^n)$ im Prinzip geklärt. Dennoch sind die folgenden Kriterien nützlich, insbes. für lineare Abbildungen!

Lemma 1: (i) Eine Folge $(f_k)_k$ in $S(\mathbb{R}^n)$ konvergiert genau dann gegen $f \in S(\mathbb{R}^n)$, wenn für alle $\alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n$

gilt:
$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mathcal{S}_{\alpha, \beta}(f_k - f) = 0$$

(ii) Eine lineare Abbildung $A: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ ist stetig genau dann, wenn gilt: $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n$ existieren endlich viele Paare $(\alpha_0, \beta_0), \dots, (\alpha_N, \beta_N)$ in \mathbb{N}_0^{2n} , so dass

$$\mathcal{S}_{\alpha, \beta}(Af) \leq \sum_{i=0}^N \mathcal{S}_{\alpha_i, \beta_i}(f) \quad \forall f \in S(\mathbb{R}^n)$$

(iii) $(E, \|\cdot\|)$ Sei ein normierter Vektorraum. Eine

36

lineare Abbildung $A: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow E$ ist stetig genau dann, wenn endlich viele Multiindices $(\alpha_0, \beta_0), \dots, (\alpha_N, \beta_N) \in \mathbb{N}_0^{2n}$ existieren, so dass

$$\|A f\| \lesssim \sum_{i=0}^N S_{\alpha_i, \beta_i}(f) \quad \forall f \in S(\mathbb{R}^n).$$

Bem.: Teil (iii) mit $(E, \|\cdot\|) = (\mathbb{C}, |\cdot|)$ können wir verwenden um zu überprüfen, ob ein lineares Funktional auf $S(\mathbb{R}^n)$ stetig ist.

Bem. von (i) und (ii) (iii) ist einfacher als (ii):

(i) Sei $\lim_{k \rightarrow \infty} f_k = f$ in $S(\mathbb{R}^n)$, d.h.

$$0 = \lim_{k \rightarrow \infty} d_S(f_k, f) = \lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{j=0}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(f-f_k)}{1+S_j(f-f_k)}$$

$$\Rightarrow 0 = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{S_j(f-f_k)}{1+S_j(f-f_k)} \quad \forall j \in \mathbb{N}_0$$

$$\Rightarrow 0 = \lim_{k \rightarrow \infty} S_j(f-f_k) \quad \text{weil } t \mapsto \frac{t}{1+t} \text{ eine stetige Umkehrfunktion besitzt.}$$

Umgekehrt gelte: $\lim_{k \rightarrow \infty} S_j(f-f_k) = 0 \quad \forall j \in \mathbb{N}$ und $\varepsilon > 0$

Sei vorgegeben. Dann wählen wir $N \in \mathbb{N}$ so groß, dass

$\sum_{j=N}^{\infty} 2^{-j} < \frac{\varepsilon}{2}$ und k so groß, dass für alle $j \in \{0, \dots, N\}$

gilt $S_j(f-f_k) < \frac{\varepsilon}{2N}$. Dann erhalten wir

$$d_S(f, f_k) = \sum_{j=0}^{N-1} 2^{-j} \frac{S_j(f-f_k)}{1+S_j(f-f_k)} + \sum_{j=N}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(f-f_k)}{1+S_j(f-f_k)}$$

$$< N \cdot \frac{\varepsilon}{2N} + \frac{\varepsilon}{2} = \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon. \quad \text{Damit ist (i) gezeigt.}$$

(ii) Sei $A : S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ linear, so dass die gewonnene

Abschätzung gelte, und $(f_k)_k$ eine Folge in $S(\mathbb{R}^n)$

mit $\lim_{k \rightarrow \infty} f_k = f$ in $S(\mathbb{R}^n)$. Dann gilt nach (i)

$$\lim_{k \rightarrow \infty} S_{\alpha, \beta} (f - f_k) = 0 \quad \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{N}_0^{2n} \text{ und somit auch}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^N S_{\alpha_i, \beta_i} (f - f_k) = 0. \text{ Die Abschätzung ergibt}$$

$$\text{für beliebige } \alpha, \beta \in \mathbb{N}_0^n : \lim_{k \rightarrow \infty} S_{\alpha, \beta} (Af - Af_k) = (A \text{ lin.})$$

$$= \lim_{k \rightarrow \infty} S_{\alpha, \beta} (A(f - f_k)) = 0. \text{ Nochmal (i) anwenden}$$

zeigt: $\lim_{k \rightarrow \infty} d_S (Af_k, Af) = 0$ und das ist die Stetig-

keit von A in (einem beliebigen) $f \in S(\mathbb{R}^n)$.

Umgekehrt sei $A : S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ linear und stetig.

Dann ist A insbesondere stetig in $f=0$, und d.h.:

$\forall \epsilon > 0$ existiert ein $\delta > 0$ so dass für alle $f \in S(\mathbb{R}^n)$

$$\text{mit } \sum_{j=0}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(f)}{1+S_j(f)} < \delta \text{ gilt } \sum_{j=0}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(Af)}{1+S_j(Af)} < \epsilon.$$

Nun sei ein beliebiger Index j_0 vorgegeben. Dann gibt

es zu $\epsilon := 2^{-j_0-1}$ ein $\delta_0 > 0$, so dass $\forall f$ mit $d_S(f, 0) < \delta_0$

gilt: $d_S(Af) < 2^{-j_0-1}$, also insbesondere

$$2^{-j_0} \frac{S_{j_0}(Af)}{1+S_{j_0}(Af)} < 2^{-j_0-1} \Rightarrow S_{j_0}(Af) < \frac{1}{2} (1+S_{j_0}(Af))$$

$$\Rightarrow S_{j_0}(Af) < 1 \leq \frac{1}{\delta} \cdot \sum_{j=0}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(f)}{1+S_j(f)}$$

letzteres für alle $f \in S(\mathbb{R}^n)$ mit $\frac{\delta}{2} \leq d_S(f, 0) < \delta$

Nun ist zunächst für diese f und ein hinreichend großes N (35)

$$1 \leq \frac{2}{\delta} \cdot \sum_{j=0}^{\infty} 2^{-j} \frac{S_j(f)}{1+S_j(f)} = \frac{2}{\delta} \cdot \sum_{j=0}^N 2^{-j} \frac{S_j(f)}{1+S_j(f)} + \frac{1}{2}$$

und also

$$S_{j_0}(Af) < 1 \leq \frac{4}{\delta} \cdot \sum_{j=0}^N S_j(f) \quad \forall f \in S \text{ mit } \frac{\delta}{2} \leq d_S(f, 0) < \delta.$$

Ist nun $f \in S(\mathbb{R}^n)$ beliebig, wählt man $\lambda > 0$, so dass

$\frac{\delta}{2} \leq d_S(\lambda f, 0) < \delta$. Dann ist (A linear und S_{j_0} Halbnormen!)

$$S_{j_0}(Af) = \frac{1}{\lambda} S_{j_0}(A\lambda f) \leq \frac{1}{\lambda} \frac{4}{\delta} \sum_{j=0}^N S_j(\lambda f) = \frac{4}{\delta} \sum_{j=0}^N S_j(f) \quad \square$$

27.10.17

Bsp. 1

(1) $A: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ sei definiert durch $Af(x) = x^\gamma f(x)$,

wobei $\gamma \in \mathbb{N}_0^n$ fest. Dann gilt

$$S_{\alpha, \beta}(Af) = \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^\alpha \nabla^\beta x^\gamma f(x)|$$

Wiederholte Anwendung der Produktregel ergibt eine Vielzahl

von Termen der Art $x^{\alpha'} \nabla^{\beta'} f(x)$, wobei $|\alpha'| + |\beta'| \leq |\alpha| + |\beta| + |\gamma| =: N$

laut der Dreiecksungleichung also

$$S_{\alpha, \beta}(Af) \leq \sum_{|\alpha'| + |\beta'| \leq N} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |x^{\alpha'} \nabla^{\beta'} f(x)| = \sum_{|\alpha'| + |\beta'| \leq N} S_{\alpha', \beta'}(f).$$

Lemma 1 ergibt die Stetigkeit von A .

Folgerung: Ist $P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ ein Polynom und $M_P: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$

der punktweise Multiplikationsoperator, def. durch

$$M_P f(x) := P(x) \cdot f(x), \text{ so ist } M_P \text{ stetig.}$$

Begründung: Dreiecksungleichung oder Rechenregeln für

Grenzwerte.

(2) $A: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$, $f \mapsto Af := \nabla^\alpha f$ ($f \in \mathcal{N}_0^n$) ist

ebenfalls stetig, denn

$$S_{\alpha, \beta}(Af) = S_{\alpha, \beta}(\nabla^\alpha f) = S_{\alpha, \beta + \alpha}(f)$$

Allgemeiner ist ein Differentialoperator $P(\nabla): S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ mit einem Polynom in n Variablen auch stetig.

Da $S(\mathbb{R}^n) \subset L^1(\mathbb{R}^n)$, ist die Fouriertransformation für $f \in S(\mathbb{R}^n)$ definiert durch $\widehat{f}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix \cdot \xi} f(x) dx$. Wie gesehen

gilt $\widehat{\nabla^\beta f}(\xi) = i^{|\beta|} \xi^\beta \widehat{f}(\xi)$. Ferner haben wir

$$\widehat{x_j f}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix \cdot \xi} x_j f(x) dx$$

$$= (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} i \frac{\partial}{\partial \xi_j} e^{-ix \cdot \xi} f(x) dx = \frac{\partial}{\partial \xi_j} i \cdot \widehat{f}(\xi)$$

und also $\widehat{x^\alpha f}(\xi) = i^{|\alpha|} \nabla_\xi^\alpha \widehat{f}(\xi)$. Beides zusammen

gibt: $|\mathcal{F}(x^\alpha \nabla^\beta f)(\xi)| = |\nabla_\xi^\alpha \xi^\beta \mathcal{F}f(\xi)|$.

Damit können wir zeigen:

Satz 1: Die Fouriertransformation $\mathcal{F}: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ ist ein Isomorphismus.

Bew.: (i) $S_{0,0}(\mathcal{F}f) = \sup_{\xi \in \mathbb{R}^n} |\mathcal{F}f(\xi)| \leq \|f\|_1$ (ΔS -Ungl. für Integrale)

$$\leq \sup_{x \in \mathbb{R}^n} (1 + |x|^2)^n |f(x)| \lesssim \sum_{|\alpha| \leq 2n} S_{\alpha,0}(f)$$

(ii) $S_{\alpha, \beta}(\mathcal{F}f) = \sup_{\xi \in \mathbb{R}^n} |\xi^\alpha \nabla_\xi^\beta \mathcal{F}f(\xi)|$

$$= \sup_{\xi \in \mathbb{R}^n} |\mathcal{F}(\nabla^\alpha x^\beta f)(\xi)| = S_{0,0}(\mathcal{F}(\nabla^\alpha x^\beta f)) \lesssim \dots$$

↑ Vorbereitung

$$\sum_{|\alpha| \leq 2\mu} S_{\alpha,0} (\nabla^\alpha x^\beta f) \leq \sum_{|\alpha|+|\beta| \leq |\alpha|+|\beta|+2\mu} S_{\alpha,\beta} (f).$$

siehe Bsp. (1) \nearrow

(iii) Daraus ist gezeigt: Für $f \in S(\mathbb{R}^n)$ ist auch $\mathcal{F}f \in S(\mathbb{R}^n)$ und $\mathcal{F}: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ ist stetig. Insbesondere ist $\mathcal{F}f \in L^1(\mathbb{R}^n)$ für alle $f \in S(\mathbb{R}^n)$. Daraus gilt die Fourier-inversionsformel¹⁾

$$\mathcal{F}^{-1} \hat{f}(x) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{ix \cdot \xi} \hat{f}(\xi) d\xi = f(x), \text{ kurz}$$

$\mathcal{F}^{-1}g(x) = \mathcal{F}g(-x)$. Da die Reflexion $Rf(x) = f(-x)$ offensichtlich stetig ist, ist auch $\mathcal{F}^{-1}: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ stetig. □

Beispiele stetiger linearer Funktionale auf $S(\mathbb{R}^n)$:

(1) reguläre Distributionen: ES sei $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$

(i) messbar und von oberer Wachstumsrate, d.h. es existieren $C > 0$ und $N \in \mathbb{N}_0$, so dass

$$|g(x)| \leq C \langle x \rangle^N \quad \text{oder}$$

(ii) $g \in L^p(\mathbb{R}^n)$ für ein $p \in [1, \infty)$.

Dann ist $T_g: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{C}$, def. durch $T_g[\varphi] = \int_{\mathbb{R}^n} g(x) \varphi(x) dx$, ein stetiges lineares Funktional.

Begründung: Zu (i): $|T_g[\varphi]| \leq \int_{\mathbb{R}^n} \langle x \rangle^M |g(x)| \langle x \rangle^N |\varphi(x)| dx$

1) vgl. Vorl. "Harmonic analysis" oder Grafakos oder sogar Forster III

$$\leq C \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \langle x \rangle^{-(u+1)} \langle x \rangle^{N+u+1} |f(x)| dx$$

$$\leq C \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} \langle x \rangle^{N+u+1} |f(x)|.$$

Letzteres ist wiederum durch eine endliche Summe von Halbnormen $S_{\alpha_i, \beta_i}(f)$ kontrollierbar, so dass Lemma 1,

(iii) die Beh. ergibt.

zu (ii) Hier ist (Hölder!) $|T_g[f]| \leq \|g\|_p \cdot \|f\|_p,$

$$\leq C \|g\|_p \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} \langle x \rangle^{u+1} |f(x)|. \quad (\text{Jetzt wie in (i).})$$

Bem.: Sind T_{g_1} und T_{g_2} stetige lineare Funktionale, so auch $T_{g_1} + T_{g_2} = T_{g_1+g_2}$. Insbes. umfasst Bsp. (1) auch die folgende Situation: $g: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ messbar, so dass gilt:

$$\exists R > 0, \text{ so dass } g \cdot \chi_{B_R(0)} \in L^1(\mathbb{R}^n) \text{ und}$$

~~$$\forall \lambda > R \text{ ex. } C > 0, N \in \mathbb{N}, \text{ so dass } \forall |\lambda| > R |g(x)| \leq C \langle x \rangle^N$$~~

$$(\text{zerlege } g = g \cdot \chi_{B_R(0)} + \underbrace{g \cdot \chi_{B_R^c(0)}}_{-})$$

(2) Es sei μ ein Borel-Maß auf $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$ mit der Eigenschaft, dass ein $N \in \mathbb{N}_0$ existiert mit

$$\int_{\mathbb{R}^n} \langle x \rangle^{-N} d\mu(x) < \infty.$$

Dann wird durch $T_\mu[f] = \int_{\mathbb{R}^n} f d\mu$ ebenfalls ein stetiges lineares Funktional auf $S(\mathbb{R}^n)$ definiert,

da $|T_\mu[f]| \leq \int_{\mathbb{R}^n} \langle x \rangle^{-N} d\mu(x) \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}^n} \langle x \rangle^N |f(x)|.$

Bem.: In den Bsp. (1) und (2) unterscheidet man im praktischen Gebrauch nicht mehr zwischen Funktionen bzw. Maß (\mathcal{F} / μ) einerseits und den dadurch induzierten linearen Funktionale $(T_{\mathcal{F}} / T_{\mu})$, was nicht selten zu Verwirrung führt. Wesentl. ist die Bez. $\mu[f]$ (anstelle von $T_{\mu}[f]$) gebräuchlich.

Spezialfälle von (2)

(2.1) Endliche Borelmaße, insbesondere Dirac-Maße

$$\delta_{x_0}[f] = f(x_0) \text{ mit festem } x_0 \in \mathbb{R}^n.$$

(2.2) Reihen von Dirac-Maßen z.B. der Form $\sum_{k \in \mathbb{Z}^n} c_k \delta_k$,

sofern die Koeffizienten einer Wachstumsbedingung

$$|c_k| \leq \langle k \rangle^N \text{ mit einem } N \in \mathbb{N} \text{ genügen.}$$

(2.3) das Lebesgue-Maß λ^n mit $N = n+1$. Kann nach

Bsp. (1) auch mit der Funktion $g \equiv 1$ identifiziert werden.

(2.4) Auf k -dim. Hyperflächen S ($k \in \{1, \dots, n-1\}$) konzentrierte "Flächenmaße", als Funktionale der Form

$$\sigma_S[f] = \int_S f(x) \cdot g(x) d\sigma_x \quad \left(\text{Integral "nach dem Flächenelement } d\sigma_x = \sqrt{g(t)} dt \right),$$

sofern Flächenmaß und Dichtefunktion g (stetig!) über o.g. Wachstumsbedingung genügen. Hierzu zählen

auch die Maße $\delta(P)$, die folgendermaßen erklärt

werden: Sei $P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ eine C^1 -Funktion, so dass auf (43)

$S := \{x \in \mathbb{R}^n : P(x) = 0\}$ gilt: $\exists \varepsilon_0 > 0$, so dass $|\nabla P(x)| \geq \varepsilon_0$.

Dann definiert man

$$S(P)[f] := \int_S \frac{f(x)}{|\nabla P(x)|} d\sigma_x$$

Sobald P und S die o.g. Nothwendigk. erfüllen, ist hierdurch eine stetige Linearform auf $S(\mathbb{R}^n)$ gegeben.

(Zur Bez. und dem Faktor $\frac{1}{|\nabla P(x)|}$ später mehr.)

Bei den bisherigen Beispielen haben wir von der Diffbarkeit der Schwartzfunktionen noch keinen Gebrauch gemacht. Also:

(3) $T: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{C}$, $f \mapsto \nabla^{\alpha} f(x_0)$ mit $\alpha \in \mathbb{N}_0^n$ fest und

$$|\nabla^{\alpha} f(x_0)| \leq S_{\alpha, T}(f)$$

definiert ebenfalls ein stetiges lineares Funktional.

(4) Ein eindimensionales Bsp.: Der sog. "Cauchy'sche Hauptwert" der Funktion $f(x) = \frac{1}{x}$ wird festgelegt als

$$\underbrace{\text{P.V. } \frac{1}{x}}_{=: T} [f] := \lim_{\varepsilon > 0} \int_{\varepsilon < |x| < 1/\varepsilon} \frac{f(x)}{x} dx$$

Nach hierdurch wird ein stetiges lineares Funktional auf $S(\mathbb{R})$ gegeben, dessen

$$|T[f]| \leq \lim_{\varepsilon > 0} \left(\int_{\varepsilon < |x| < 1} \frac{|f(x)|}{x} dx + \int_{|x| > 1} |f(x)| dx \right),$$

wobei der zweite Betrag wie vorher durch geeignete $S_{\alpha, \beta}(f)$

abgeschätzt werden können. Für den ersten beachten wir, dass

(44)

$\int_{\varepsilon < |x| < 1} \frac{f(x)}{x} dx = 0$ (Integrand ungerade!) und benutzen den MWS:

$$\left| \int_{\varepsilon < |x| < 1} \frac{f(x)}{x} dx \right| = \left| \int_{\varepsilon < |x| < 1} \frac{f(x) - f(0)}{x} dx \right| = \left| \int_{\varepsilon < |x| < 1} f'(t(x)) dx \right| \leq 2 \cdot \sup_{x \in \mathbb{R}} |f'(x)|.$$

(5) Keine (stetigen) linearen Funktionale auf $S(\mathbb{R}^n)$ sind:

(5.1) T_g für Funktionen, die zu schnell wachsen, wie etwa

$$g(x) = e^{|x|^2} \quad \text{oder} \quad g(x) = e^{|x|},$$

(5.2) Reihen wie in (2.2), also $\sum_{k \in \mathbb{Z}^n} c_k \delta_k$ mit (z.B.) $\delta_k = e^{|k|}$.

Diese sind gar nicht für alle $f \in S(\mathbb{R}^n)$ definiert. — ENDE BSP. —

Def.: Den Vektorraum aller stetigen linearen Funktionale auf $S(\mathbb{R}^n)$ bezeichnen wir mit $S'(\mathbb{R}^n)$. Seine Elemente heißen temperierte Distributionen.

(Der Zusatz "temperiert" = gemäßigt dient zur Unterscheidung von der etwas größeren Klasse aller Distributionen (ohne weiteren Zusatz), das sind stetige Linearformen auf $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$. Dabei ist ein lineares Funktional T auf $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ stetig genau dann, wenn gilt:

\forall Kompakta $K \subset \mathbb{R}^n$ existieren $C_K > 0$ und $N_K \in \mathbb{N}_0$, so

dass $|T[f]| \leq C_K \sum_{|\alpha| \leq N_K} \|\nabla^\alpha f\|_\infty \quad \forall f \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ mit

$\text{supp}(f) \subset K$.

Die linearen Funktionale im Bsp. (5) sind also Distributionen, aber nicht temperiert.)

Topologie auf und Konvergenz in $S'(\mathbb{R}^n)$:

(45)

Üblicherweise wird $S'(\mathbb{R}^n)$ mit der sog. "Schwach- $*$ -Topologie" σ' ausgestattet, die ebenfalls mit Hilfe eines Halbnormensystems erklärt werden kann. Dazu sei $E := \{M \subset S(\mathbb{R}^n) : \#M < \infty\}$. Für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ und $M \in E$ setzt man

$$\|T\|_M := \max_{f \in M} |T[f]|,$$

so dass mit $\{\|\cdot\|_M : M \in E\}$ ein - allerdings überabzählbares - System von Halbnormen entsteht. Weiter definiert man für $\varepsilon > 0$, $T_0 \in S'(\mathbb{R}^n)$ und $M \in E$ die Umgebungen

$$U_{\varepsilon, M}(T_0) := \{T \in S' : \|T - T_0\|_M < \varepsilon\}.$$

$U \subset S'(\mathbb{R}^n)$ heißt offen, wenn U eine beliebige Vereinigung solcher Umgebungen ist. Das System aller in diesem Sinne offener Mengen ist die "Schwach- $*$ -Topologie" σ' auf $S'(\mathbb{R}^n)$. Es handelt sich um eine Vektorraum-Topologie, d. h. Vektoraddition und skalare Multiplikation sind stetig bezüglich dieser Topologie. Wegen der Überabzählbarkeit des definierenden Halbnormensystems ist σ' allerdings nicht metrisierbar. Aber immerhin ist σ' Hausdorff'sch:

Zu $T_1, T_2 \in S'(\mathbb{R}^n)$ mit $T_1 \neq T_2$ existiert $f \in S(\mathbb{R}^n)$, so dass $T_1[f] \neq T_2[f]$. (Man kann sagen, dass $S(\mathbb{R}^n)$ die "Punkte" von $S'(\mathbb{R}^n)$ trennt.) Wir wählen $M = \{f\}$ und $\varepsilon := \frac{1}{2} |T_1[f] - T_2[f]|$. Dann sind $U_{\varepsilon, M}(T_1)$ und $U_{\varepsilon, M}(T_2)$ disjunkt.

Konvergenz von Folgen in $S'(\mathbb{R}^n)$ wird nun folgendermaßen erklärt: (46)

Def.: Eine Folge $(T_k)_k$ in $S'(\mathbb{R}^n)$ heißt in $S'(\mathbb{R}^n)$ konvergent gegen $T \in S'(\mathbb{R}^n)$, falls für alle $M \in \mathbb{E}$ gilt

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \|T_k - T\|_M = 0.$$

Bez. und Bem.: (1). S' - $\lim_{k \rightarrow \infty} T_k = T$ oder $T_k \xrightarrow{S'} T$.

(2) Da $M \in \mathbb{E}$ immer nur endlich viele Elemente enthält, ist die angegebene Bedingung äquivalent zu

$$\lim_{k \rightarrow \infty} T_k[\varphi] = T[\varphi] \quad \forall \varphi \in S(\mathbb{R}^n)$$

(3) Aufgrund der oben angemerkten Hausdorff-Eigenschaft ist der Grenzwert einer Folge eindeutig bestimmt.

Bsp: (1) ES seien f und g meßbare Funktionen moderaten Wachstums und $(f_k)_k$ eine Folge meßbarer Funktionen, so dass

(i) $f_k \rightarrow f$ \mathbb{R}^n -fast überall, (ii) $|f_k| \leq g$ \mathbb{R}^n -f.ü.

Die entsprechenden temperierten Distributionen seien durch $T = T_f$ und $T_k = T_{f_k}$ bezeichnet. Dann gilt

$$S' - \lim_{k \rightarrow \infty} T_k = T,$$

denn für jedes $h \in S(\mathbb{R}^n)$ gilt nach dem Lebesgue'schen Konvergenzatz (erst majorante $h \cdot g \in L^1(\mathbb{R}^n)$)

$$T_k[h] = \int_{\mathbb{R}^n} f_k(x) \cdot h(x) dx \rightarrow \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \cdot h(x) dx = T[h].$$

(2) Unter einer approximativen Einheit $(K_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$ auf \mathbb{R}^n (46a)

(algebraisch: auf einer LCA-Gruppe) versteht man eine Familie
von integrierbaren Funktionen K_ε mit drei Eigenschaften:

(i) $\int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(x) dx = 1 \quad \forall \varepsilon > 0$; (ii) $\exists C > 0: \int_{\mathbb{R}^n} |K_\varepsilon(x)| dx \leq C$

(iii) $\forall \delta > 0: \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{|x| > \delta} |K_\varepsilon(x)| dx = 0.$

Auf dem \mathbb{R}^n sind solche Familien leicht herzustellen: Ist

$K \in L^1(\mathbb{R}^n)$ mit $\int_{\mathbb{R}^n} K(x) dx = 1$, so setzt man $K_\varepsilon(x) = \varepsilon^{-n} K(\frac{x}{\varepsilon})$.

Sei nun $(K_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$ eine a.E. und $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ stetig und be-
schränkt. Dann kann man aus (i) bis (iii) folgern, dass

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(x) f(x) dx = f(0) = \delta_0[f]$$

Betrachten wir die Distributionen $T_{K_\varepsilon}[f] = \int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(x) f(x) dx$,

so bedeutet dies. $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} T_{K_\varepsilon}[f] = \delta_0[f] \quad \forall f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$, also

$$\mathcal{S}'\text{-}\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} T_{K_\varepsilon} = \delta_0$$

oder, etwas knapper: $\mathcal{S}'\text{-}\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} K_\varepsilon = \delta_0.$

Approximative Einheiten werden daher oft als "Dirac-Scharen"
oder "Dirac-Folgen" bezeichnet. In der Physik ist es üblich,

bei der Definition der δ -Distribution zu verwenden.

(3) Nun sei $(K_\varepsilon)_{\varepsilon>0}$ eine approximative Einheitsfunktion auf \mathbb{R}

(46b)

und $P \in C^2(\mathbb{R}^n; \mathbb{R})$, so dass $|\nabla P(x)| \neq 0$ und, auf $\{P=0\}$,

$|\nabla P(x)|^{-1} \leq \langle x \rangle^N$ für ein $N \in \mathbb{N}$, dann gilt für alle $f \in S(\mathbb{R}^n)$:

$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(P(x)) f(x) dx = \int_{\{P(x)=0\}} f(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|} = \delta(P)[f],$$

d.h. S^1 -lim $K_\varepsilon \circ P = \delta(P)$.

Zum Beweis dieser Beh. sei erinnert an den

Integralsatz von Gauss (= Divergenz Theorem): Es seien

- $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und beschränkt mit C^1 -Rand $\partial\Omega$ und
- $f \in C^1(\bar{\Omega})$.

Dann gelten:
$$\int_{\Omega} \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) dx = \int_{\partial\Omega} f(x) \nu_i(x) d\sigma_x$$

Merke! Ist $\nu(x) = (\nu_1(x), \dots, \nu_n(x))$ der äußere Normalenvektor zum $\partial\Omega$ im Punkt $x \in \partial\Omega$.

Bew.: (i) Ist $F \in C^1(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^n)$ ein Vektorfeld, so ergibt die Summation über i der obigen Formel die Standardformulierung dieses Satzes: Ist $\operatorname{div} F = \sum_{i=1}^n \frac{\partial F_i}{\partial x_i}$ so hat man

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} F(x) dx = \int_{\partial\Omega} \langle F(x), \nu(x) \rangle d\sigma_x$$

Daher die Bezeichnung "Divergenzatz", die in der englischsprachigen Literatur die allein übliche ist.

1) d.h. $\partial\Omega$ ist lokal als Nullstellenmenge einer C^1 -Funktion mit nicht-verschwindendem Gradienten darstellbar.

(ii) Zur Berechnung von $\nu(x)$: Es seien $x_0 \in \partial\Omega$, U eine (46c)

Umgebung von x_0 und $P \in C^1(U, \mathbb{R})$, so dass $\nabla P(x) \neq 0$

ist $\forall x \in U$ und $\Omega \cap U = \{x \in U : P(x) < 0\}$. Dann gilt

$$\nu(x_0) = \frac{\nabla P(x_0)}{|\nabla P(x_0)|}$$

Nun zum Beweis der Behauptung: Zuerst zeigen wir die Identität für $f \in C_c^1(\mathbb{R}^n)$, nehmen also an, dass $\text{supp}(f)$

kompakt ist. Dann existiert ein $\delta_0 > 0$, so dass auf $\text{supp}(f)$

gilt: $|\nabla P(x)| \geq 2n \cdot \delta_0$. Wir zerlegen f in

$$f = \sum_{k=1}^n f_k$$

mit $f_k \in C_c^1(\mathbb{R}^n)$, so dass $|\frac{\partial f_k}{\partial x_k}(x)| \geq \delta_0$ auf $\text{supp}(f_k)$ gilt.

Dann haben wir

$$\int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(P(x)) f_k(x) dx = - \int_{\mathbb{R}^n} \left(\frac{\partial}{\partial x_k} \int_{P(x)}^{\infty} K_\varepsilon(t) dt \right) \cdot \frac{f_k(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_k}(x)} dx$$

$$\text{part. Int.} = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{P(x)}^{\infty} K_\varepsilon(t) dt \cdot \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{f_k(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_k}(x)} dx$$

Nun ist aufgrund der Eigenschaft (ii) einer approx.

Einkert $\left| \int_{P(x)}^{\infty} K_\varepsilon(t) dt \right| \leq \int_{\mathbb{R}} |K_\varepsilon(t)| dt \leq C$ (unabh.

von ε und x) und $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{P(x)}^{\infty} K_\varepsilon(t) dt = \chi_{\{P < 0\}}(x)$.

also (mit dem Lebesgueschen Konvergenzsatz)

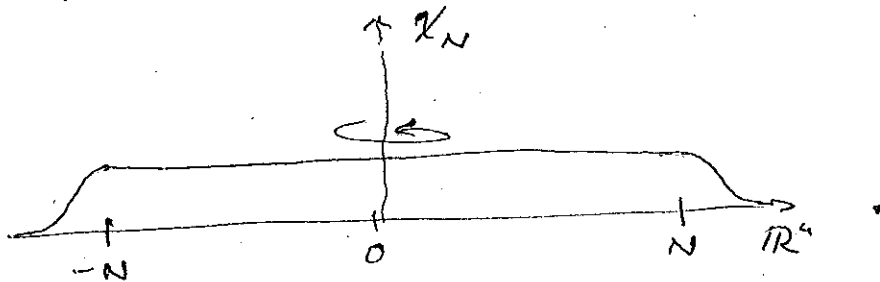
$$\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}^n} K_\varepsilon(P(x)) f_k(x) dx = \int_{\{P < 0\}} \frac{\partial}{\partial x_k} \frac{f_k(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_k}(x)} dx = \dots$$

$$= \int_{\text{Gauss } \{P=0\}} f_k(x) \cdot \frac{1}{\frac{\partial P}{\partial x_k}(x)} \cdot \nu_k(x) d\sigma_x$$

$$= \int_{\{P=0\}} f_k(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|}, \text{ da } \nu_k(x) = \frac{\frac{\partial P}{\partial x_k}(x)}{|\nabla P(x)|}$$

Damit ist die Identität für $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ gezeigt.

Nun sei $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ und $f_N = f \cdot \chi_N$ mit einer glatten Abschneidefunktion ("cut-off-function") χ_N



Dann gilt $\lim_{N \rightarrow \infty} \sup_{x \in \mathbb{R}^n} |Q(x)(f(x) - f_N(x))| = 0$ für jede Funktion Q moderaten Wachstums ($f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$!). Aufgrund der Voraussetzung $|\nabla P(x)|^{-1} \lesssim \langle x \rangle^N$ gilt dann

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \int_{\{P=0\}^N} f(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|} = \int_{\{P=0\}} f(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|} \quad 2)$$

während auf der anderen Seite bereits die glatte Konvergenz $f_N \rightarrow f$ ausreicht, wenn für $\delta > 0$ vorgegeben und N groß genug

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \sup_{\mathbb{R}^n} \int |K_\epsilon(P(x))| |f(x) - f_N(x)| dx < \delta$$

zu erreichen.

Bem.: Der Fall $k=1$ in oben. überlegen.

2) Hochsteren in $d\sigma_x = \sqrt{g(t)} d^{k-1}t$ wird jetzt durch $|\nabla P(x)|^{-1}$ komplexifiziert.

Um diesen wir den Gauss'schen Integralatz wie oben verwenden, (46)
 können wir auch die folgende - oft sehr mühselige -
 Verallgemeinerung des Satzes von Fubini beweisen:

Co-area-Formel: Sei $P \in C^1(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, so dass für \mathcal{A} -fast
 alle $t \in \mathbb{R}$ die Niveaumenge $\{x \in \mathbb{R}^n : P(x) = t\}$ eine
 $(n-1)$ -dimensionale Hyperfläche ist*, $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ sei
 stetig und integrierbar. Dann gilt

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = \int_{\mathbb{R}} \int_{\{P=t\}} f(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|}$$

Bsp.: (1) $P(x) = x_k \Rightarrow \nabla P(x) = 1$, $d\sigma_x = dx_1 \dots dx_{k-1} dx_{k+1} \dots dx_n$.

Dies ergibt also den Satz von Fubini.

(2) $P(x) = |x|^2 \Rightarrow \nabla P(x) = 2x$, $|\nabla P(x)| = 2|x|$. Dann ist

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = \int_0^\infty \int_{\{|x|=\sqrt{t}\}} f(x) \frac{d\sigma_x}{2|x|} dt \quad \begin{array}{l} \text{subst. } \sqrt{t} = r \\ \frac{dr}{dt} = \frac{1}{2\sqrt{t}} = \frac{1}{2r} = \frac{1}{2|x|} \end{array}$$

$$= \int_0^\infty \int_{|x|=r} f(x) d\sigma_x dr. \quad (\text{mit } d\mu_{III}?)$$

Bzw. unter der Voraussetzung $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ und $P \in C^2(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$.
 Dann existieren

- $\varepsilon_0 > 0$ so dass $|\nabla P(x)| \geq \varepsilon_0 \quad \forall x \in \text{supp}(f)$
 - $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$, so dass $a \leq P(x) \leq b \quad \forall x \in \text{supp}(f)$
- und $\int_{\mathbb{R}} \dots dt$ reduziert sich auf $\int_a^b \dots dt$.

O.E. nehmen wir an, dass für einen Index $j \in \{1, \dots, n\}$

$\frac{\partial P}{\partial x_j}(x) \neq 0$ ist auf $\text{supp}(f)$. Dann haben wir

* Dies erfordert insbes. $\nabla P(x) \neq 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$ (bis auf \mathcal{A} -Nullmenge).

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = - \int_{\mathbb{R}^n} \left(\frac{\partial}{\partial x_j} \int_{P(x)}^b dt \right) \frac{f(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_j}(x)} dx$$

$$\stackrel{\text{part. int.}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} \int_{P(x)}^b dt \frac{\partial}{\partial x_j} \left(\frac{f(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_j}(x)} \right) dx$$

$$\stackrel{\text{Fubini}}{=} \int_a^b \int_{\mathbb{R}^n} \chi_{\{P < t\}}(x) \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{f(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_j}(x)} dx$$

$$= \int_a^b \int_{\{P < t\}} \frac{\partial}{\partial x_j} \frac{f(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_j}(x)} dx \stackrel{\text{Gauss}}{=} \int_a^b \int_{\{P=t\}} \frac{f(x)}{\frac{\partial P}{\partial x_j}(x)} \cdot \nu_j(x) d\sigma_x$$

note $\nu(x) = \frac{\nabla P(x)}{|\nabla P(x)|}$, also $\nu_j(x) = \frac{1}{|\nabla P(x)|} \frac{\partial P}{\partial x_j}(x)$. Also

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) dx = \int_a^b \int_{\{P=t\}} f(x) \frac{d\sigma_x}{|\nabla P(x)|}$$

Allgemeine Versionen durch z.T. aufwändige Approximationsargumente. (Eraus-Garnier, Measure theory and fine properties of functions, Abschnitt 3.4)

Wir werden verschiedene lineare Abbildungen $A: S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$ definieren als "Transponierte" gegebener, ebenfalls linearer Abbildungen $A_0: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$. Das bedeutet, wir legen AT für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ durch

$$AT[\varphi] := T[A_0\varphi] \quad \forall \varphi \in S(\mathbb{R}^n)$$

fest. (Später werden wir dann zumindest in der Beziehung nicht mehr zwischen A und A_0 unterscheiden.) Aus dieser Definition folgt unmittelbar die Abschätzung

$$|AT[\varphi]| = |T[A_0\varphi]| \leq \|T\|_{\tilde{M}} \|\varphi\|_{\tilde{M}}$$

für jede endliche Menge $\tilde{M} \subset S(\mathbb{R}^n)$, die $A_0\varphi$ enthält. Etwas allgemeiner für $M \in \mathcal{E}$:

$$\|AT\|_M = \max_{\varphi \in M} |AT[\varphi]| \leq \|T\|_{\tilde{M}}$$

für jede Menge $\tilde{M} \in \mathcal{E}$ mit $A_0(M) \subset \tilde{M}$. Das bedeutet:

Sind $M \in \mathcal{E}$ ^{und $\varepsilon > 0$} vorgegeben, wählen wir $\tilde{M} = A_0(M)$ und

$\delta = \varepsilon$ und erhalten $A(U_{\tilde{M}, \delta}(0)) \subset U_{M, \varepsilon}(0)$. Zu jeder Null-

umgebung $U_{M, \varepsilon}(0)$ in $S'(\mathbb{R}^n)$ finden wir also mit

$U_{A(M), \varepsilon}(0) = U_{\tilde{M}, \delta}(0)$ eine weitere Nullumgebung in $S'(\mathbb{R}^n)$,

die von A in $U_{M, \varepsilon}(0)$ abgebildet wird, und das ist

die Stetigkeit von A im Nullpunkt. Da A linear ist, ist A in jedem $T_0 \in S'(\mathbb{R}^n)$ stetig.

Das gilt für jede lineare Abbildung A , die wie oben definiert ist, und nicht einmal die Stetigkeit von A_0 haben wir hierfür verwendet.

Operationen auf $S'(\mathbb{R}^n)$:

(1) Die Distributionsableitung. Sei $\nu \in \mathbb{N}_0^n$ ein Multiindex. Dann definiert man die distributionelle Ableitung

$$\nabla^\nu : S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n), \quad T \mapsto \nabla^\nu T$$

durch die Regel der partiellen Integration:

$$\nabla^\nu T[f] := (-1)^{|\nu|} T[\nabla^\nu f] \quad \forall f \in S(\mathbb{R}^n)$$

klassische Ableitung, $\triangleq A_0$

- Bem.:
- $\nabla^\nu : S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$ ist stetig nach der Vorbem.
 - Mit diesem allgemeinen Ableitungsbegriff ist jedes $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ beliebig oft differenzierbar.
 - Ist $g \in C^{|\nu|}(\mathbb{R}^n)$ und $\nabla^\nu g$ von moderatem Wachstum, so ist $\nabla^\nu T_g = T_{\nabla^\nu g}$.

Bsp.: (1) $\nabla^\nu T_{\delta_{x_0}}[f] \underset{\text{p.D.}}{=} (-1)^{|\nu|} T_{\delta_{x_0}}[\nabla^\nu f] = (-1)^{|\nu|} \nabla^\nu f(x_0)$

(2) Sei $\theta := \chi_{(0,\infty)}$, die sog. "Heaviside'sche Sprungfunktion"

auf \mathbb{R} . Dann ist $T_\theta[f] = \int_{\mathbb{R}} \theta(x) f(x) dx = \int_0^\infty f(x) dx$.

und ~~Dabei ist~~ also $T_\theta'[f] \underset{\text{p.D.}}{=} -T_\theta[f'] = -\int_0^\infty f'(x) dx = f(0)$

$= T_{\delta_0}[f]$. $\forall f \in S(\mathbb{R})$. Das heißt: $T_\theta' = T_{\delta_0}$, was

man üblicherweise abkürzt mit $\theta' = \delta_0$.

Bem.: Auch für die Distributionsableitung gilt: Ist $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ mit $\nabla T = 0$, so ist T konstant. (Das ist weniger leicht einzusehen, als man erwarten sollte. Siehe Hörmander, Thm. 3.1.4 und 3.1.4.) Wir werden weiter unten davon Gebrauch machen.

(2) Multiplikation mit einer C^∞ -Funktions moderaten

Wachstums

sei $a \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, so dass $C > 0$ und $N \in \mathbb{N}_0$ existieren, für die

$$|a(x)| \leq C \langle x \rangle^N$$

Dann ist $a \cdot \varphi$ (punktweise definiert) für jedes $\varphi \in S(\mathbb{R}^n)$ wieder in $S(\mathbb{R}^n)$ und als Multiplikator

$$M_a: S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n), \quad \varphi \mapsto M_a \varphi := a \cdot \varphi$$

ist linear und stetig. Für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ bilden wir das Produkt $a \cdot T$, indem wir

$$a \cdot T[\varphi] := T[a \cdot \varphi]$$

definieren. Dann ist der Multiplikationsoperator

$$M_a: S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n), \quad T \mapsto M_a T := a \cdot T$$

linear und nach der Vorbemerkung stetig.

Nach einem Satz von Schwartz gibt es keine Multiplikation

$$\bullet S'(\mathbb{R}^n) \times S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n),$$

die assoziativ und kommutativ ist. Wir zeigen, dass es keine Fortsetzung der oben definierten Multiplikation mit diesen Eigenschaften gibt:

(i) Für $a \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ moderaten Wachstums ist $a \cdot \delta_0 = a(0) \delta_0$,

$$\text{denn } a \cdot \delta_0[\varphi] \stackrel{\text{p.d.}}{=} \delta_0[a \cdot \varphi] = a \cdot \varphi(0) = a(0) \cdot \varphi(0).$$

$$(ii) \quad x \cdot \text{P.V.} \frac{1}{x}[\varphi] = \text{P.V.} \frac{1}{x}[x \varphi] = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon < |x|} \varphi(x) dx$$

$$= \int \varphi(x) dx = 1[\varphi], \text{ also } x \cdot \text{P.V.} \frac{1}{x} = 1$$

Nehmen wir jetzt an, es gebe eine assoziative und kommutative Fortsetzung der oben definierten Multiplikation auf $S'(\mathbb{R}^n) \times S'(\mathbb{R}^n)$, so erhalten wir

$$0 = 0 \cdot P.V. \frac{1}{x} \stackrel{(i)}{=} (x \cdot \delta_0) \cdot P.V. \frac{1}{x} \stackrel{\text{Kommut.}}{=} (\delta_0 \cdot x) (P.V. \frac{1}{x})$$

$$\stackrel{\text{Ass.}}{=} \delta_0 \cdot (x \cdot P.V. \frac{1}{x}) \stackrel{(ii)}{=} \delta_0 \cdot 1 \stackrel{\text{Kommut.}}{=} 1 \cdot \delta_0 = \delta_0. \text{ Also } \delta_0 = 0,$$

und das ist ein Widerspruch. □

Bem.: (1) nicht allgemein definiert ist das Produkt einer Distribution mit schneller als polynomial wachsenden oder weniger regulären Funktionen.

(2) In der Unmöglichkeit einer "vernünftigen" Multiplikation von Distributionen liegt ein wesentliches Problem für die Anwendbarkeit dieser Theorie auf nichtlineare Differentialgleichungen. Selbst die einfachste Nichtlinearität wie $N(u) = u^2$ sind in $S'(\mathbb{R}^n)$ nicht ohne weiteres definierbar. Somit kann diese nicht mehr punktweise definieren kann, benötigt man Abschätzungen, um sie als Fortsetzung stetiger, multipl. linearer Operatoren aufzufassen. In der Regel geht man zurück auf Skalen normierter linearer Testräume von $S'(\mathbb{R}^n)$.

(3) Verketzung ist eine affin-lineare Abbildung

(57)

Es sei $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $x \mapsto Lx = Ax + b$ mit $A \in GL(n)$ und $b \in \mathbb{R}^n$.

Wie ist $T \circ L$ sinnvollweise zu definieren? Dazu starten wir wieder mit einer regulären Distribution T_g und verlagern $T_g \circ L \stackrel{!}{=} T_{g \circ L}$. Für $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ heißt das:

$$(T_g \circ L)[f] = T_{g \circ L}[f] = \int_{\mathbb{R}^n} g(Lx) f(x) dx$$

Transformation: $y = Ax + b$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} g(Ax + b) f(x) dx. \quad \text{mit } x = A^{-1}(y - b) = L^{-1}(y) \quad \wedge dx = |\det A|^{-1} dy$$

$$= |\det A|^{-1} \int_{\mathbb{R}^n} g(y) f(L^{-1}y) dy = |\det A|^{-1} T_g[f \circ L^{-1}]$$

und das hat bereits eine Form, die wir als allgemeine Definition verwenden können!

Def. Für L wie oben und $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ definieren wir die Verketzung $T \circ L$ durch $T \circ L[f] := |\det A|^{-1} T[f \circ L^{-1}]$

Bem. (1) Ist L fixiert, so ist durch $T \mapsto T \circ L$ eine stetige lineare Abbildung von $\mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ nach $\mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ gegeben, denn $f \mapsto f \circ L^{-1}$ ist linear von $\mathcal{S}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$.

(2) Die Verknüpfung von $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ mit nichtlinearen Abbildungen $\gamma: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ist i. allg. nicht sinnvoll zu definieren, selbst wenn γ bijektiv ist. So macht z.B. $\delta_0(x^3)$ ($n=1$) keinen Sinn, wie wir bei der Diskussion von $\delta(P)$ in einer Dimension in der Übung sehen werden.

(4) Faltung von $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ mit $g \in S(\mathbb{R}^n)$

Betrachten wir zunächst den Fall einer regulären Distribution T_h mit einer messbaren Funktion h moderaten Wachstums,

also $|h(x)| \leq \langle x \rangle^N$ für ein $N \in \mathbb{N}$.

Dann können wir $g \in S(\mathbb{R}^n)$ auf herkömmliche Weise mit h falten und erhalten

$$|g * h(x)| = \left| \int_{\mathbb{R}^n} g(x-y) h(y) dy \right| = \left| \int_{\mathbb{R}^n} h(x-y) g(y) dy \right| \leq C_g \langle x \rangle^N,$$

also wieder eine messbare Funktion moderaten Wachstums, die eine reguläre Distribution T_{g*h} induziert. Werden wir diese an auf $f \in S(\mathbb{R}^n)$ ergibt sich mit Fubini:

$$\begin{aligned} T_{g*h}[f] &= \int_{\mathbb{R}^n} g * h(x) \cdot f(x) dx = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} g(x-y) h(y) f(x) dy dx \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \left(\int_{\mathbb{R}^n} g(x-y) f(x) dx \right) h(y) dy = \int_{\mathbb{R}^n} Rg * f(y) \cdot h(y) dy \\ &= T_h [Rg * f] \text{ mit } Rg(x) = g(-x) \text{ (Reflexion)} \end{aligned}$$

Hieraus können wir eine allgemeine Definition erwarten:

Def.: Für $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ und $g \in S(\mathbb{R}^n)$ definieren wir die Faltung $T * g$ durch $T * g [f] = T [Rg * f] \quad \forall f \in S(\mathbb{R}^n)$.

Da $f \mapsto Rg * f, S(\mathbb{R}^n) \rightarrow S(\mathbb{R}^n)$ (bei festem $g \in S(\mathbb{R}^n)$) eine (stetige und) lineare Abbildung ist, ist auch

$$*g : S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n), \quad T \mapsto T * g$$

stetig und linear.

Diese Definitionen legt auch die Faltung von Maß und Schwartz Funktionen fest, sofern erstere einer Wachstumsbe-
dingung genügen. Sei μ ein solches Maß. Dann haben wir

$$T_\mu * g [f] \stackrel{\text{p.d.}}{=} T_\mu [Rg * f] = \int_{\mathbb{R}^n} Rg * f(x) d\mu(x)$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} g(y-x) f(y) dy d\mu(x) \stackrel{\text{Fubini } \mathbb{R}^n}{=} \int_{\mathbb{R}^n} \left(\int_{\mathbb{R}^n} g(y-x) d\mu(x) \right) f(y) dy,$$

also eine reguläre Distribution, die von der Funktion

$$\mu * g(x) = \int_{\mathbb{R}^n} g(x-y) d\mu(y) \quad (x \rightarrow -y)$$

reduziert wird.

Anwendung: Fundamentallösung des Cauchy-Problems für die Transportgleichung, d.h. für $v \in \mathbb{R}^n$ fest

$$u_t + v \cdot \nabla u = 0 \quad u(x,0) = u_0(x)$$

Hierzu haben wir bereits festgestellt, dass die Lösung gegeben ist durch

$$u(x,t) = u_0(x-vt) = U_q(t) u_0(x) \quad \text{mit } q(\xi) = -v \cdot \xi.$$

Andererseits erhalten wir für das in $v \cdot t \in \mathbb{R}^n$ konzentrierte Dirac-Maß δ_{vt} :

$$\delta_{vt} * u_0(x) = \int_{\mathbb{R}^n} u_0(x-y) d\delta_{vt}(y) = u_0(x-vt)$$

wobei zunächst $u_0 \in S(\mathbb{R}^n)$ ist, man kann aber problemlos $u_0 \in L^p(\mathbb{R}^n)$ zulassen. Also ist die Fundamentallösung in diesem Fall durch eine Schar von Dirac-Maßen gegeben.

(5) Fouriertransformationen

Def.: $\overline{F} : S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$, $T \mapsto \overline{FT} := \widehat{T}$, definiert durch

$$\widehat{T}[f] := T[\widehat{f}] \quad \forall f \in S(\mathbb{R}^n) \quad (\text{dabei } \widehat{f}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} f(x) dx)$$

heißt die Fouriertransformation temperierter Distributionen.

Hierbei handelt es sich um eine Fortsetzung der Fouriertransformationen auf $S(\mathbb{R}^n)$ bzw. auf $L^1(\mathbb{R}^n) \cap L^2(\mathbb{R}^n)$. Um dies leicht zu sehen, seien $T = T_g$ mit einem $g \in L^1 \cap L^2$ und $h = \widehat{g}$. Dann gilt für $f \in S(\mathbb{R}^n)$ und $h \in L^2(\mathbb{R}^n)$ die Parseval-Gl.:

$$\int_{\mathbb{R}^n} f(x) \overline{h(x)} dx = \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{f}(\xi) \overline{\widehat{h}(\xi)} d\xi$$

Nun ist $\overline{h} = \widehat{g}$ und $\widehat{h}(\xi) = \widehat{\widehat{g}}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} \widehat{g}(x) dx$

$= (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \overline{\int_{\mathbb{R}^n} e^{ix\xi} g(x) dx} = \overline{g(\xi)}$, also $\widehat{h}(\xi) = g(\xi)$ und damit

$$\widehat{T_g}[f] \stackrel{\text{p.d.}}{=} T_g[\widehat{f}] = \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{f}(\xi) g(\xi) d\xi \stackrel{\text{Parseval}}{=} \int_{\mathbb{R}^n} f(x) \widehat{g}(x) dx$$

$$= T_{\widehat{g}}[f] \quad \text{für alle } f \in S(\mathbb{R}^n)$$

Die Fouriertransformationen auf $S'(\mathbb{R}^n)$ ist definiert als "transponierte" der Fouriertransformationen auf $S(\mathbb{R}^n)$ und somit linear und stetig. Weiter setzen wir

$$\check{T}[f] := T[\check{f}] \quad \text{für } T \in S'(\mathbb{R}^n) \text{ und } f \in S(\mathbb{R}^n), \text{ wobei}$$

$$\check{f}(x) := (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{ix\xi} f(\xi) d\xi$$

die inverse Fouriertransformation auf $S(\mathbb{R}^n)$ ist.

$$\widehat{\widehat{f}} = \widehat{T[f]} = T[\widehat{f}] = T[f].$$

Das heißt, die Transformation $T \mapsto \widehat{T}$ ist immer zur Fouriertransformation auf $S'(\mathbb{R}^n)$ und aus dem gleichen Grund diese ("Transponierte") linear und stetig. Damit gilt:

Satz 2: Die Fouriertransformation $\widehat{f}: S'(\mathbb{R}^n) \rightarrow S'(\mathbb{R}^n)$ ist ein Isomorphismus.

Durch die Definition werden die wesentlichen Eigenschaften der Fouriertransformation auf $L^1(\mathbb{R}^n)$ bzw. $S(\mathbb{R}^n)$ an die distributionelle Fouriertransformation weitergegeben. z.B.:

Lemma 2: Es seien $T \in S'(\mathbb{R}^n)$ und $\alpha \in \mathbb{N}_0^n$. Dann gelten:

$$(i) \quad \widehat{\nabla_x^\alpha T} = (ix)^\alpha \widehat{T} \quad \text{und} \quad (ii) \quad \widehat{\xi^\alpha T} = (i \nabla_x)^\alpha \widehat{T}.$$

$$\text{Bew.: } (i) \quad \widehat{\nabla_x^\alpha T}[f] \stackrel{\text{p.d.}}{=} \nabla_x^\alpha T[\widehat{f}] \stackrel{\text{p.d.}}{=} (-1)^{|\alpha|} T[\nabla_x^\alpha \widehat{f}]$$

$$= i^{|\alpha|} T[x^\alpha f] = i^{|\alpha|} \widehat{T}[x^\alpha f] = (ix)^\alpha \widehat{T}[f]$$

2. Formel gilt für $f \in S(\mathbb{R}^n)$

1. Formel für $f \in S(\mathbb{R}^n)$

$$(ii) \quad \widehat{\xi^\alpha T}[f] = \xi^\alpha T[\widehat{f}] \stackrel{\text{p.d.}}{=} T[\xi^\alpha \widehat{f}] \stackrel{1. \text{ Formel}}{=} (-i)^{|\alpha|} T[\nabla_x^\alpha \widehat{f}]$$

$$= (-i)^{|\alpha|} \widehat{T}[\nabla_x^\alpha f] \stackrel{\text{p.d.}}{=} i^{|\alpha|} \nabla_x^\alpha \widehat{T}[f]$$

Und schließlich haben wir auch in zwei Formulierungen

das...

Faltungssatz: Für $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ und $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ gelten:

$$(i) \widehat{f * T} = (2\pi)^{n/2} \widehat{f} \cdot \widehat{T}$$

$$(ii) \widehat{f \cdot T} = (2\pi)^{-n/2} \widehat{f} * \widehat{T}$$

Bew.: (i) ist bekannt, wenn f und $T \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ sind. Dies beweisen wir zum Beweis von (ii): Für $g \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ gilt

$$\begin{aligned} \widehat{f \cdot T} [g] & \underset{\text{p.D.}}{=} \widehat{f \cdot T} [\widehat{g}] \underset{\text{p.D.}}{=} T [f \cdot \widehat{g}] = T [\widehat{f} \cdot \widehat{g}] \\ & \underset{(i)}{=} (2\pi)^{-n/2} T [\widehat{f * g}] = (2\pi)^{-n/2} \widehat{T} [R\widehat{f} * g] = (2\pi)^{-n/2} \widehat{f} * \widehat{T} [g] \end{aligned}$$

Damit ist (ii) gezeigt, was wir jetzt zum Beweis von (i) verwenden können: Dazu sei wieder $g \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$

$$\begin{aligned} \widehat{f * T} [g] & \underset{\text{p.D.}}{=} \widehat{f * T} [\widehat{g}] \underset{\text{p.D.}}{=} T [R\widehat{f} * \widehat{g}] = T [\widehat{f} * \widehat{g}] \\ & \underset{(ii)}{=} (2\pi)^{n/2} \cdot T [\widehat{f} \cdot \widehat{g}] \underset{\text{p.D.}}{=} (2\pi)^{n/2} \widehat{T} [\widehat{f} \cdot \widehat{g}] = (2\pi)^{n/2} \widehat{f} \widehat{T} [g] \end{aligned}$$

Beispiele zur Fouriertransformation von Distributionen:

(1) Endliche Borelmaße μ auf $\mathcal{B}(\mathbb{R}^n)$. Sei T_μ die durch μ induzierte Distribution und $f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$. Dann ist

$$\begin{aligned} \widehat{T_\mu} [f] & = T_\mu [\widehat{f}] = \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{f}(x) d\mu(x) \\ & = \int_{\mathbb{R}^n} (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} f(\xi) d\xi d\mu(x) \end{aligned}$$

$$\text{Fubini} = \int_{\mathbb{R}^n} (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} d\mu(x) f(\xi) d\xi = \widehat{T_\mu} [f]$$

für die (gl. stetige) Funktion $\widehat{\mu}(\xi) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} d\mu(x)$

Speziell: $\widehat{\delta_{x_0}}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} \cdot \int_{\mathbb{R}^n} e^{-ix\xi} d\delta_{x_0}(x) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} e^{-ix_0\xi}$ (57)

und insbes. $\widehat{\delta_0}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}}$ (konstante Fkt. bzw. die davon induzierte Distributionsale)

Kombinieren wir das mit Lemma 2, erhalten wir

$$\widehat{\nabla_x^k \delta_0}(\xi) = (i\xi)^k \widehat{\delta_0}(\xi) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} (i\xi)^k$$

bzw. unter Vertauschung von $x \leftrightarrow \xi$:

$$x^k = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \widehat{(-i)^{|k|} \nabla_x^k \delta_0}(x) = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \widehat{(-i\nabla)^k \delta_0}(x)$$

Beachten wir die Linearität der Fouriertransformationen erhalten wir für ein beliebiges Polynom $P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$:

$$P(x) = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \widehat{P(-i\nabla) \delta_0}(x)$$

worauf wir erneut die Fouriertransformationen anwenden können. Dies ergibt

$$\widehat{P} = (2\pi)^{\frac{n}{2}} \widehat{(P(-i\nabla) \delta_0)}^\wedge = (2\pi)^{\frac{n}{2}} P(-i\nabla) \delta_0 \circ \mathcal{R} = (2\pi)^{\frac{n}{2}} P(-i\nabla) \delta_0$$

Wir können also feststellen, dass die Fouriertransformierte eines Polynoms im Nullpunkt konzentriert ist. Das kann präzisiert werden mit Hilfe des Begriffs des Trägers (support) einer Distributionsale:

Def.: Der Träger $\text{supp}(T)$ einer Distributionsale $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ ist der Durchschnitt aller abgeschlossenen Mengen $A \subset \mathbb{R}^n$ mit der Eigenschaft

$$f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n) \text{ mit } \text{supp}(f) \subset A^c \implies T[f] = 0$$

z.B. ist $\text{supp}(\delta_{x_0}) = \{x_0\}$, allgemeiner $\text{supp}(\sum_{|\alpha| \in \mathbb{N}} c_\alpha \nabla^\alpha \delta_{x_0}) = \{x_0\}$

und die Rechnung oben zeigt, dass für jedes Polynom $\text{supp}(\hat{P}) = \{0\}$ gilt. (5P)

$P: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ gilt: $\text{supp}(\hat{P}) = \{0\}$. Auch die Umkehrung dieser Aussage ist richtig, es gilt:

(Graffkos, Prop. 2.4.1): Ist $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ mit $\text{supp}(T) = \{x_0\}$, so existieren $N \in \mathbb{N}$ und $c_\alpha \in \mathbb{C}$, so dass $T = \sum_{|\alpha| \leq N} c_\alpha \nabla^\alpha \delta_{x_0}$.

Folgerung: $P \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$ ist genau dann ein Polynom, wenn $\text{supp}(\hat{P}) = \{0\}$ gilt.

(2) Einige eindimensionale Beispiele:

(2.1) $\hat{\Theta} = ?$ für $\Theta = \chi_{(0, \infty)}$. Dazu schreiben wir

$$\Theta(x) = \lim_{\varepsilon \searrow 0} \underbrace{e^{-\varepsilon x} \chi_{(0, \infty)}(x)}_{=: \Theta_\varepsilon}, \text{ punktws. und durch } \Theta \text{ majorierter Limes. Die FT der Approximationsreihe ist leicht:}$$

$$\hat{\Theta}_\varepsilon(\xi) = \frac{1}{12\pi} \int_0^\infty e^{-ix\xi - \varepsilon x} dx = \frac{1}{12\pi} \cdot \frac{1}{-i\xi - \varepsilon} e^{-ix\xi - \varepsilon x} \Big|_0^\infty$$

$$= \frac{1}{12\pi} \cdot \frac{1}{i\xi + \varepsilon} = \frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{\xi - i\varepsilon}$$

Aufgrund von Bsp. (1) zur Konvergenz in $\mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$, und wegen der Stetigkeit der Fourierttransformation folgt für $f \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$

$$\hat{\Theta}[f] = \lim_{\varepsilon \searrow 0} \hat{\Theta}_\varepsilon[f] = \frac{1}{12\pi i} \lim_{\varepsilon \searrow 0} \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{x - i\varepsilon} f(x) dx,$$

was man häufig abkürzt mit $\hat{\Theta}(x) = \frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{x - i0}$

Formale Fourier-Inverson ergibt

$$\begin{aligned} \Theta[f] &= \hat{\Theta}[f] = \hat{\Theta}[\check{f}] = \frac{1}{2\pi i} \cdot \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}} \frac{\check{f}(x)}{x - i\epsilon} dx \\ &= \frac{1}{2\pi i} \cdot \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{ix\xi} f(\xi)}{x - i\epsilon} d\xi dx \end{aligned}$$

Bis hierher ist die Rechnung vollkommen in Ordnung. Jetzt folgen zwei Vertauschungsbeispiele von Grenzprozessen:

$$\stackrel{?}{=} \frac{1}{2\pi i} \int_{\mathbb{R}} \left(\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{ix\xi}}{x - i\epsilon} dx \right) f(\xi) d\xi = T_h[f]$$

$$\text{mit } h(\xi) = \frac{1}{2\pi i} \cdot \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{ix\xi}}{x - i\epsilon} dx.$$

Gilt $\Theta = h$? In der Tat handelt es sich um eine "Integraldarstellung" der Heaviside-Funktion. Für $\epsilon > 0$ existieren die Integrale rechts zwar nicht als Lebesgue-Integrale, aber immerhin (Übung zu Analysis I) als eigentlich Riemann-Integrale: $y = x\xi$, " $dx = \frac{1}{\xi} dy$ " gibt

$$\int_{\mathbb{R}} \frac{e^{ix\xi}}{x - i\epsilon} dx = \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{iy}}{y - i\epsilon\xi} dy \stackrel{\text{Residuensatz}}{=} 2\pi i \sum_{\text{Im } z > 0} \text{res}_z \frac{e^{iy}}{y - i\epsilon\xi}$$

wobei sich die Summe über die Polstellen der betrachteten Funktion erstreckt, die in der oberen Halbebene liegen. Das ist keine, wenn $\xi < 0$ ist, und genau eine, wenn $\xi > 0$ ist. Im diesseits Fall ist

$$\text{res}_{i\epsilon\xi} = \lim_{y \rightarrow i\epsilon\xi} (y - i\epsilon\xi) \cdot \frac{e^{iy}}{y - i\epsilon\xi} = e^{-\xi\epsilon}$$

$$\text{und also } h(\xi) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} e^{-\xi\epsilon} \chi_{(0, \infty)}(\xi) = \Theta(\xi),$$

jedemfalls für $\xi \neq 0$.

(2.2) Betrachten wir weiter die Funktion θ_- , definiert durch

$$\theta_-(x) = \theta(-x) = \begin{cases} 1 & \text{für } x < 0 \\ 0 & \text{für } x \geq 0 \end{cases} = \theta \circ R(x),$$

wobei $R: x \mapsto -x$ die Spiegelung am Nullpunkt ist. Insbesondere

gilt $R^{-1} = R$. In den Übungen werden wir diskutieren, dass

für invertierbare lineare Abbildungen $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\widehat{ToA} = |\det A|^{-1} \widehat{T} \circ (A^{-1})^t$$

ist, im vorliegenden Fall also

$$\widehat{\theta}_- = \widehat{\theta \circ R} = \widehat{\theta} \circ R = \frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{-x-i0} = \frac{-1}{12\pi i} \frac{1}{x+i0}.$$

(2.3) Signalfunktion und Cauchy-Hauptwert P.V. $\frac{1}{x}$:

Wir schreiben für $x \neq 0$ $\text{sign}(x) = \theta(x) - \theta_-(x)$, so dass

$$\widehat{\text{sign}} = \widehat{\theta} - \widehat{\theta}_- = \frac{1}{12\pi i} \left(\frac{1}{x-i0} + \frac{1}{x+i0} \right), \text{ genauer}$$

$$\widehat{\text{sign}}[f] = \frac{1}{12\pi i} \cdot \lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ \varepsilon > 0}} \int_{\mathbb{R}} \underbrace{\left(\frac{1}{x-i\varepsilon} + \frac{1}{x+i\varepsilon} \right)}_{= \frac{2x}{x^2+\varepsilon^2}} f(x) dx \quad (f \in \mathcal{S}(\mathbb{R}))$$

$$= \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \frac{1}{i} \left\{ \lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ \varepsilon > 0}} \int_{\varepsilon < |x| < 1/\varepsilon} \frac{x}{x^2+\varepsilon^2} (f(x) - f(0)) dx + \int_{|x| \geq 1} \frac{f(x)}{x} dx \right\}$$

$$\stackrel{(*)}{=} \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \frac{1}{i} \left\{ \lim_{\substack{\varepsilon \rightarrow 0 \\ \varepsilon > 0}} \int_{\varepsilon < |x| < 1/\varepsilon} \frac{f(x) - f(0)}{x} dx + \int_{|x| \geq 1} \frac{f(x)}{x} dx \right\} = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \frac{1}{i} \text{P.V.} \frac{1}{x} [f].$$

$$(*) \text{ denn auf } [-1, 1] \text{ gilt } \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left(\frac{x}{x^2+\varepsilon^2} - \chi_{(\varepsilon, 1/\varepsilon)}(x) \right) (f(x) - f(0)) = 0$$

und als Majoranten haben wir nach dem Mittelwert-

$$\text{Satz } \sup_{\xi \in [-1, 1]} |f'(\xi)|.$$

Also haben wir

(61)

$$\widehat{\operatorname{sign}} = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \frac{1}{i} \text{P.V.} \frac{1}{x}.$$

Daraus folgt $\text{P.V.} \frac{1}{x} = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \cdot i \cdot \widehat{\operatorname{sign}}$ und weiter

$$\widehat{\text{P.V.} \frac{1}{x}} = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \cdot i \cdot \widehat{\widehat{\operatorname{sign}}} = -i \sqrt{\frac{\pi}{2}} \cdot \operatorname{sign},$$

letztes, da $\operatorname{sign} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ eine ungerade Funktion ist.

2.4 Die Hilbert-Transformation und nochmal die Fejer-
seine-Oleo-Gleichung

Für $g \in S(\mathbb{R})$ definiert man die Hilbert-Transformation
als Faltung mit $\frac{1}{\pi} \cdot (\text{P.V.} \frac{1}{x})$, was man gleich ptweise
angeben kann als

$$Hg(x) := \frac{1}{\pi} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{|y| > \varepsilon} \frac{1}{y} g(x-y) dy.$$

(Man sieht leicht ein, dass $Hg \in L^\infty(\mathbb{R}) \subset S'(\mathbb{R})$) Dann ist

$$Hg = \frac{1}{\pi} \cdot (\text{P.V.} \frac{1}{x}) * g$$

und nach dem Faltungssatz

$$\widehat{Hg}(\xi) = \frac{1}{\pi} \cdot \widehat{(\text{P.V.} \frac{1}{x}) * g}(\xi) = \frac{\sqrt{2\pi}}{\pi} \widehat{\text{P.V.} \frac{1}{x}}(\xi) \cdot \widehat{g}(\xi) = -i \operatorname{sign}(\xi) \widehat{g}(\xi)$$

Der Satz von Plancherel ergibt wg. $|-i \operatorname{sign}(\xi)| = 1$

$$\|Hg\|_{L_x^2} = \|\widehat{Hg}\|_{L_\xi^2} = \|\widehat{g}\|_{L_\xi^2} = \|g\|_{L_x^2},$$

so dass man H zu einer linearen Isometrie $L_x^2 \rightarrow L_x^2$

fortsetzen kann. Wg. $H^2 g(\xi) = -\widehat{g}(\xi)$, also $H^4 = \text{Id}$ lau-

det es sich um einen isometrischen Isomorphismus.

Den Pseudodifferentialoperator in der Benjamin-Ono-Gleichung

(62)

$$u_t + |D_x| \partial_x u = (u^2)_x \quad (80)$$

haben wir erklärt als $|D_x| = \mathcal{F}^{-1} |\xi| \mathcal{F}$, also

$$-|D_x| \partial_x = \mathcal{F}^{-1} -|\xi| (i\xi) \mathcal{F} = \mathcal{F}^{-1} -i \operatorname{sign}(\xi) \cdot \xi^2 \mathcal{F},$$

so dass wir (80) schreiben können als

$$u_t - H \partial_x^2 u = (u^2)_x$$

(2.5) Die Sokhotski-Formel.

Fassen wir noch einmal die Ergebnisse aus (2.1) - (2.3) zusammen:

$$\hat{\theta} = \frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{x-i0} ; \hat{\theta}_- = \frac{-1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{x+i0} ; \operatorname{sign} \hat{\theta} = \hat{\theta} - \hat{\theta}_- = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \cdot \frac{1}{i} \operatorname{P.V.} \frac{1}{x}$$

andererseits ist $1 = \theta + \theta_-$ und daher $\hat{\theta} + \hat{\theta}_- = \hat{1} = \sqrt{2\pi} \delta_0$

Additionen bzw. Subtraktionen ergeben

$$\frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{1}{x-i0} = \hat{\theta} = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \delta_0 + \frac{1}{12\pi i} \operatorname{P.V.} \frac{1}{x}$$

$$\frac{1}{12\pi i} \cdot \frac{-1}{x+i0} = \hat{\theta}_- = \sqrt{\frac{\pi}{2}} \delta_0 - \frac{1}{12\pi i} \operatorname{P.V.} \frac{1}{x}$$

oder, nach Multiplikation mit $\pm \sqrt{2\pi} i$:

$$\boxed{\frac{1}{x-i0} = i\pi \delta_0 + \operatorname{P.V.} \frac{1}{x} ; \frac{1}{x+i0} = -i\pi \delta_0 + \operatorname{P.V.} \frac{1}{x}}$$

Diese werden als Sokhotski-Identitäten bezeichnet.

(3) Die Fouriertransformationen Gauß'scher Funktionen

(63)

Es sei $A = (a_{ij}) \in \mathbb{C}^{n \times n}$ eine symmetrische ($a_{ij} = a_{ji}$)
und invertierbare Matrix. Wir setzen $A_0 = \operatorname{Re} A = (\operatorname{Re} a_{ij})$
und $A_1 = \operatorname{Im} A$, so dass $A = A_0 + iA_1$, $A_{0,1} \in \mathbb{R}^{n \times n}$.

Unter einer Gaußfunktion sei hier (als spezieller Fall)

$$g_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}, \quad x \mapsto g_A(x) := \exp(-\langle x, Ax \rangle / 2)$$

(obere lineare oder konstante Terme im Argument von \exp)
versteht man. Wir setzen stets voraus, dass

$$A_0 \text{ positiv semidefinit ist} \Rightarrow g_A \in L^\infty(\mathbb{R}^n) \cap \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n)$$

Wenn A_0 positiv definit ist, gilt sogar $g_A \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$.

Um die Fouriertransformationen solcher Gaußfunktionen
bestimmen zu können, sind einige Integrale vorzubereiten
zu berechnen:

$$(i) \quad I_n := \int_{\mathbb{R}^n} e^{-|x|^2/2} dx = (2\pi)^{n/2}$$

Begründung: Für $n=2$ lat man mit Polarkoordinaten

$$I_2 = \int_{\mathbb{R}^2} e^{-|x|^2/2} dx = \int_0^{2\pi} \int_0^\infty r e^{-r^2/2} dr d\varphi = 2\pi.$$

Der allgemeine Fall folgt jetzt aus dem Satz von Fubini.

(Eine alternative Herleitung mit Hilfe der Coarea-Formel
stellt zugleich die Beziehung zur zur Oberfläche der Ein-
heitskugel. Siehe Übungen zur harmonischen Analysis.)

(ii) Es seien $z \in \mathbb{C}$ mit $\operatorname{Re} z > 0$ und

(64)

$$I(z) := \int_{\mathbb{R}} e^{-z \frac{x^2}{2}} dx.$$

Dann gilt $I(z) = \sqrt{\frac{2\pi}{z}}$. ($\sqrt{\quad}$ bezeichnet den auf $(-\infty, 0]$

definierten Hauptzweig der Wurzel.)

Begründung: Wg. $\operatorname{Re} z > 0$ lässt sich die Ableitung von $I(z)$ unter dem Integral mit Hilfe des Lebesgueschen Konvergenz-
satz rechtfertigen. Damit erhalten wir

$$\frac{d}{dz} \sqrt{z} I(z) = \frac{1}{2\sqrt{z}} I(z) + \sqrt{z} \cdot \frac{d}{dz} I(z) \quad \text{ist}$$

$$\frac{d}{dz} I(z) = \int_{\mathbb{R}} \frac{\partial}{\partial z} e^{-z \frac{x^2}{2}} dx = -\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}} e^{-z \frac{x^2}{2}} x^2 dx$$

$$= -\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}} \underbrace{x \cdot e^{-z \frac{x^2}{2}}}_{= f'(x)} \cdot x dx \quad \begin{array}{l} \text{part.} \\ \text{Int.} \end{array} = -\frac{1}{2z} \int_{\mathbb{R}} e^{-z \frac{x^2}{2}} dx = -\frac{1}{2z} I(z)$$

Weswegen also $\frac{d}{dz} \sqrt{z} I(z) = 0$ und damit

$$\sqrt{z} \cdot I(z) = 1 \cdot I(1) = \sqrt{2\pi} \quad (i)$$

Division durch \sqrt{z} ergibt die Behauptung.

(iii) ~~Wenn sei A sei aber vorausgesetzt mit Eigenwerten $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{C}$. Wir setzen zusätzlich voraus, dass A_0 positiv definit ist, so dass $\operatorname{Re} \lambda_j > 0$ für alle Eigenwerte λ_j von A gilt. Weiter führen wir die Beziehung~~

(iii) Nun sei

$H := \{A \in \mathbb{C}^{n \times n} : A \text{ symmetrisch und } \operatorname{Re} A \text{ positiv definit}\}$

und $\det^{1/2}(A) := \prod_{j=1}^n \sqrt{\lambda_j}$, wobei $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ die Eigenwerte

von A sind und $\sqrt{\cdot}$ den auf $\mathbb{C} \setminus (-\infty, 0]$ definierten

Hauptzweig der Wurzel bezeichnet. Dann ist

$$(\det^{1/2}(A))^2 = \prod_{j=1}^n \lambda_j = \det(A)$$

und

$$\det^{1/2} : H \rightarrow \mathbb{C}, \quad A \mapsto \det^{1/2}(A)$$

ist eine stetige Funktion.

Ist ferner $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ symmetrisch und positiv definit, so

gilt $\det^{1/2}(AB) = \det^{1/2}(A) \cdot \overline{\det B} \quad \forall A \in H.$

Begründung: Wir haben $(\det^{1/2}(AB))^2 = \det(AB) = \det A \cdot \det B$

$= (\det^{1/2}(A))^2 \cdot \det(B)$ und also

$$\det^{1/2}(AB) = \pm \det^{1/2}(A) \cdot \overline{\det B} \quad (*)$$

Nun ist die Abbildung (bei festem B)

$$A \mapsto \frac{\det^{1/2}(AB)}{\det^{1/2}(A)}, \quad H \rightarrow \mathbb{R}$$

stetig und also gilt in $(*)$ für alle $A \in H$ dasselbe \pm .

Für $A = \mathbb{1}$ (Einheitsmatrix) sehen wir, dass dieses das $+$ -Zeichen sein muß.

Beh.: Für $A \in H$ gilt

$$\int_{\mathbb{R}^n} e^{-\langle x, Ax \rangle / 2} dx = \frac{(2\pi)^{n/2}}{\det^{1/2}(A)}$$

Bew.: Sei $A = A_0 + iA_1$, A_0 positiv definit. Dann existiert
eine (eindeutig bestimmte) positiv definite ^{symmetrische} Matrix

$$\overline{A_0} \text{ mit } (\overline{A_0})^2 = A_0 \text{ und } \det A_0 = (\det(\overline{A_0}))^2.$$

Dann schreiben wir

$$A = A_0 + iA_1 = \overline{A_0} (1 + i \overline{A_0}^{-1} A_1 \overline{A_0}^{-1}) \overline{A_0}$$

und die hierin enthaltene Matrix $\hat{A} := \overline{A_0}^{-1} A_1 \overline{A_0}^{-1}$

ist reell und symmetrisch. Also existieren eine
orthogonale Matrix O und eine Diagonalmatrix

$D = \text{diag}(d_1, \dots, d_n)$ mit den Eigenwerten von \hat{A} als

Diagonalelementen, so dass $\hat{A} = O^T D O$ und weiter

$$A = \overline{A_0} O^T (1 + iD) O \overline{A_0}$$

Dann ist nach ob. Vorbem.

$$\det^{1/2}(A) = \det(\overline{A_0}) \cdot \det^{1/2}(1 + iD)$$

$$= \det(\overline{A_0}) \cdot \prod_{j=1}^n |1 + i d_j|.$$

Damit ist alles zurechtgelegt. Wir erhalten

$$\int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle x, Ax \rangle / 2) dx = \int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle x, \sqrt{A_0}^T O^T (1+iD) O \sqrt{A_0} x \rangle / 2) dx \quad (67)$$

$$= \int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle O \sqrt{A_0} x, (1+iD) O \sqrt{A_0} x \rangle / 2) dx \quad \begin{aligned} y &= O \sqrt{A_0} x \\ dx &= \frac{dy}{\det \sqrt{A_0}} \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{\det \sqrt{A_0}} \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle y, (1+iD)y \rangle / 2) dy$$

$$= \frac{1}{\det \sqrt{A_0}} \cdot \prod_{j=1}^n \int_{\mathbb{R}} \exp(- (1+i d_j) \cdot \frac{t^2}{2}) dt \stackrel{(ii)}{=} \frac{(2\pi)^{n/2}}{\det \sqrt{A_0}} \cdot \prod_{j=1}^n \frac{1}{|1+i d_j|}$$

$$= \frac{(2\pi)^{n/2}}{\det^{1/2}(A)}, \text{ wie behauptet.}$$

beim: Für den Hauptzweig der komplexen $\sqrt{\cdot}$ gilt

$$\overline{r \cdot e^{i\varphi}} = \overline{r} \cdot e^{-i\varphi}, \text{ so fern } r > 0 \text{ und } -\pi < \varphi < \pi.$$

Hieraus folgt $\lim_{\varepsilon \searrow 0} \overline{\varepsilon + i\lambda} = \begin{cases} \sqrt{\lambda} e^{i\pi/4} & \lambda > 0 \\ 0 & \lambda = 0 \\ \sqrt{-\lambda} \cdot e^{-i\pi/4} & \lambda < 0 \end{cases}$
 $= \sqrt{|\lambda|}!$

Sei nun $A_\varepsilon = \varepsilon \mathbb{1} + iA_1 = U(\varepsilon \mathbb{1} + iD)U^T$ mit A_1 reell, symmetrisch, invertierbar, so dass alle Diagonalelemente von $D = \text{diag}(d_1, \dots, d_n)$ von Null verschieden sind. Dann ist

$$\lim_{\varepsilon \searrow 0} \det^{1/2}(A_\varepsilon) = \lim_{\varepsilon \searrow 0} \prod_{j=1}^n \overline{\varepsilon + i d_j} = \prod_{j=1}^n \lim_{\varepsilon \searrow 0} \overline{\varepsilon + i d_j}$$

$$= \frac{1}{|\det A_1|^{1/2}} \cdot \exp(i \frac{\pi}{4} \cdot \text{sign}(A_1)), \text{ dabei}$$

$$\text{sign}(A_1) = \sum_{j=1}^n \text{sign}(d_j)$$

Damit kommen wir zum Ergebnis dieses Beispiels:

Satz 3: Sei $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ symmetrisch und invertierbar mit $\operatorname{Re} A$ positiv definit. Dann gilt für $g_A(x) = \exp(-\langle x, Ax \rangle / 2)$:

$$\hat{g}_A(\xi) = \frac{1}{\det^{1/2}(A)} \cdot g_{A^{-1}}(\xi).$$

Im Fall $A = iA_1$ ist dies aufzufassen als

$$\hat{g}_A(\xi) = \frac{1}{|\det A_1|^{1/2}} \exp(-i \frac{\pi}{4} \operatorname{sign}(A_1)) \exp(i \langle \xi, A_1^{-1} \xi \rangle / 2).$$

Bem.: Die wichtigsten Fälle hierbei sind

$$g(x) = \exp(-\pi |x|^2 / 2) \Rightarrow \hat{g}(\xi) = \exp(-|\xi|^2 / 2),$$

was u.a. für die Wärmeleitungsgleichung von Bedeutung ist, und zum anderen, mit $A_1 = -\operatorname{Id}$

$$\tilde{g}(x) = \exp(i \pi |x|^2 / 2) \Rightarrow \hat{\tilde{g}}(\xi) = (\sqrt{i})^n \exp(-i |\xi|^2 / 2),$$

was für die Schrödingergleichung relevant ist. (Hierin kann man auch i überall durch $-i$ ersetzen.)

Bew.: Sei $u(x) = g_A(x) = \exp(-\langle x, Ax \rangle / 2)$. Dann erhalten wir für die partiellen Ableitungen

$$\frac{\partial u}{\partial x_j}(x) = u(x) \cdot \frac{\partial}{\partial x_j} (-\langle x, Ax \rangle / 2)$$

mit

$$\frac{\partial}{\partial x_j} (-\langle x, Ax \rangle / 2) = -\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial x_j} \sum_{k=1}^n a_{ke} x_k x_e = -\frac{1}{2} \left(\sum_{e=1}^n a_{je} x_e + \sum_{k=1}^n a_{kj} x_k \right)$$

$$= - \sum_{e=1}^n a_{je} x_e = -(Ax)_j$$

↑
Symmetrie

also $\frac{\partial u}{\partial x_j}(x) = -(Ax)_j u(x)$ oder, vektoriell geschrieben:

$$\nabla_x u(x) = -Ax u(x). \quad (*)$$

Multiplikation mit A^{-1} ergibt $A^{-1} \nabla_x u(x) = -x u(x)$ und abschließende Fouriertransformation führt auf

$$A^{-1} i \xi \hat{u}(\xi) = -i \nabla_\xi \hat{u}(\xi),$$

also $\nabla_\xi \hat{u}(\xi) = -A^{-1} \xi \hat{u}(\xi).$ (**)

D.h. \hat{u} genügt der gleichen Dgl. (*) wie u , wobei allerdings A^{-1} anstelle von A steht. Wir setzen

$$v(\xi) = \hat{u}(\xi) \cdot \exp(\langle \xi, A^{-1} \xi \rangle / 2)$$

und erhalten

$$\begin{aligned} \nabla_\xi v(\xi) &= (\nabla_\xi \hat{u}(\xi)) \cdot \exp(\langle \xi, A^{-1} \xi \rangle / 2) + \hat{u}(\xi) \cdot \nabla_\xi \exp(\langle \xi, A^{-1} \xi \rangle / 2) \\ &= \exp(\langle \xi, A^{-1} \xi \rangle / 2) \left(\underbrace{-A^{-1} \xi \cdot \hat{u}(\xi)}_{\text{aus: (*)}} + \underbrace{A^{-1} \xi \cdot \hat{u}(\xi)}_{\text{aus Rechnung für (*)}} \right) = 0 \end{aligned}$$

Daraus folgt $v(\xi) = c$ für eine absolute Konstante $c \in \mathbb{C}$ und

$$\hat{u}(\xi) = c \cdot \exp(-\langle \xi, A \xi \rangle / 2)$$

Zur Bestimmung von c sei zunächst $\operatorname{Re} A > 0$ angenommen.

Dann erhalten wir für $\xi = 0$

$$c = \hat{u}(0) = (2\pi)^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle x, Ax \rangle / 2) dx = \frac{1}{\det^{1/2}(A)},$$

wobei sich das letzte "=" aus dem Ergebnis zu (ii) ergibt.

Im Fall $\operatorname{Re} A = 0$, also $A = iA_1$, setzen wir $A_\varepsilon := \varepsilon I + iA_1$ und (70)
 erhalten (mit der Stetigkeit der Fourier-Transformation und der
 Invertierbarkeit der Matrizen):

$$\begin{aligned} \hat{g}_A(\xi) &= \lim_{\varepsilon \searrow 0} \hat{g}_{A_\varepsilon}(\xi) = \lim_{\varepsilon \searrow 0} \frac{1}{\det^{1/2}(A_\varepsilon)} \exp(-\langle \xi, A_\varepsilon^{-1} \xi \rangle / 2) \\ &= \frac{1}{\lim_{\varepsilon \searrow 0} \det^{1/2}(A_\varepsilon)} \cdot \exp(-\underbrace{\langle \xi, (iA_1)^{-1} \xi \rangle}_{= \langle \xi, A_1^{-1} \xi \rangle} / 2) \end{aligned}$$

woraus sich zusammen mit der vorhergehenden Grenzwert-
 Überlegung der Zusatz ergibt.

Anwendung: Lösung des Cauchy-Problems für die Wärmeleitungs-
 und Schrödinger-Gleichungen!

Satz 4: Es seien $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$ symmetrisch, invertierbar und
 $\operatorname{Re} A$ positiv definit sowie $u_0 \in S'(\mathbb{R}^n)$. Ferner sei

$$u \in C([0, \infty), S'(\mathbb{R}^n))$$

eine Lösung des Cauchy-Problems $u(t=0) = u_0$ für die Dgl.

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \langle \nabla_x, A \nabla_x \rangle u = \sum_{k, \ell=1}^n a_{k\ell} \frac{\partial^2 u}{\partial x_k \partial x_\ell}.$$

Dann gilt für $t > 0$:

$$u(x, t) = \frac{1}{(4\pi t)^{n/2}} \frac{1}{\det^{1/2}(A)} \int_{\mathbb{R}^n} \exp(-\langle y, A^{-1} y \rangle / 4t) u_0(x-y) dy.$$

Beweis: Das Erfüllsein der Dgl. in der Voraussetzung ist im
 Sinne distributioneller Ableitungen zu verstehen, d.h.

wir verlangen für alle $f \in S(\mathbb{R}_x^4 \times \mathbb{R}_t)$ mit $\text{supp}(f) \subset$ (71)

$\{(x, t) \in \mathbb{R}_x^4 \times \mathbb{R}_t : t > 0\}$, dass

$$-u \left[\frac{\partial f}{\partial t} \right] = u \left[\langle \nabla_x, A \nabla_x \rangle f \right].$$

Bew.: Vorausgesetzt sind $\frac{\partial u}{\partial t} = \langle \nabla_x, A \nabla_x \rangle u$ und $u(t=0) = u_0$.

Die partielle Fourierttransformation bezüglich der Raumvariablen sei mit \overline{F}_x bezeichnet. Dann folgt

$$\frac{\partial}{\partial t} \overline{F}_x u = - \langle \xi, A \xi \rangle \overline{F}_x u. \quad (*)$$

Wir definieren $v \in C([0, \infty), S'(\mathbb{R}_\xi^4))$ durch

$$v(t) = e^{t \langle \xi, A \xi \rangle} \overline{F}_x u(t).$$

Dann ist

$$\frac{\partial v}{\partial t}(t) = \langle \xi, A \xi \rangle v(t) + e^{t \langle \xi, A \xi \rangle} \frac{\partial}{\partial t} \overline{F}_x u(t) \stackrel{(*)}{=} 0,$$

und hieraus können wir folgern, dass v unabhängig von t ist (vgl. Hörmander, Theorem 3.1.4'). D.h. es existiert ein $v_0 \in S'(\mathbb{R}_\xi^4)$, so dass

$$v_0 = e^{t \langle \xi, A \xi \rangle} \overline{F}_x u(t) \quad \text{bzw.} \quad \overline{F}_x u(t) = e^{-t \langle \xi, A \xi \rangle} v_0$$

Für $t=0$ sehen wir, dass $v_0 = \overline{F}_x u_0 = \widehat{u_0}$. Nun verwenden wir wieder die Abkürzung für die Gaussfunktionen,

also
$$e^{-t \langle \xi, A \xi \rangle} = g_{2tA}(\xi).$$

Dann haben wir $\overline{F}_x u(t) = g_{2tA} \cdot \widehat{u_0}$ bzw. nach Fourier-

inversion

(72)

Faltungssatz

$$u(t) = \mathbb{F}_x^{-1}(g_{2tA} \cdot \hat{u}_0) \stackrel{\text{Faltungssatz}}{=} (2\pi)^{-n/2} (\mathbb{F}_x^{-1} g_{2tA}) * u_0.$$

Dabei ist g_{2tA} eine gerade Funktion und also

$$\mathbb{F}_x^{-1} g_{2tA}(x) = \mathbb{F}_x g_{2tA}(x) = \frac{1}{\det^{1/2}(2tA)} \cdot g_{(2tA)^{-1}}(x)$$

$$= \frac{1}{(2t)^{n/2}} \cdot \frac{1}{\det^{1/2}(A)} \exp(-\langle x, (2tA)^{-1}x \rangle / 2)$$

$$= \frac{1}{(2t)^{n/2}} \frac{1}{\det^{1/2}A} \cdot \exp(-\langle x, A^{-1}x \rangle / 4t).$$

Fassen wir die Verfactoren zusammen und schreiben die Faltung

aus, so ergibt sich die Behauptung. \square

Diskussion:

(1) Für die Wärmeleitungsgleichung lautet die Integraldarst.

$$u(x,t) = \frac{1}{(4\pi t)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{-\frac{|y|^2}{4t}} u_0(x-y) dy,$$

wobei hier ist A gerade die Einheitsmatrix.

(2) Für die Schrödingergleichung $i u_t + \Delta u = 0$ bzw.

$$u_t - i \Delta u = 0 \text{ haben wir } A = +i \cdot 1, \text{ also } A^{-1} = -i \cdot 1$$

und das Ergebnis lautet

$$u(x,t) = \frac{1}{(4\pi i t)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} e^{i \frac{|y|^2}{4t}} u_0(x-y) dy$$

Dies liefert auch für $t < 0$ eine Lösungsformel.

(3) Wir haben einen Eindeutigkeitsatz bewiesen. Wenn $u_0 \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ ist, ergibt sich für $t \neq 0$, dass unser Kandidat für eine Lösung eine $C^\infty(\mathbb{R}_x^n \times (0, \infty)_t)$ -Funktion ist - Differentiation unter dem Integral lässt sich wg. $u_0 \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ rechtfertigen. Eine (etwas längliche) Rechnung zeigt dann, dass die Dgl. auf $\mathbb{R}_x^n \times \mathbb{R}_t^+$ im klassischen Sinne erfüllt ist. (Dies gilt auch für $\operatorname{Re} A = 0$ oder lediglich semi-definiert.)

(4) Anfangswertproblem: In beiden Fällen scheint der Vorfaktor $(4\pi t)^{-n/2}$ für den Grenzwert $t \rightarrow 0$ etwas knurrer zu werden. Für die WLG (allgemeiner für den Fall $\operatorname{Re} A$ positiv definiert) lässt sich dieses Problem mit einer einfacher Überlegung lösen:

Wir stellen fest, dass es sich bei der Funktionenreihe $G_t(x) = (4\pi t)^{-n/2} \exp(-\frac{|x|^2}{4t})$ ($t > 0$) um eine approximative Einwert handelt, in der Tat ist

$$G_t(x) = (12t)^{-n/2} \cdot G_{\frac{1}{12t}}(\frac{x}{\sqrt{12t}}), \quad G_{\frac{1}{12t}}(x) = (2\pi)^{-n/2} \cdot e^{-|x|^2/2}$$

und wir wissen $\int_{\mathbb{R}^n} G_{\frac{1}{12t}}(x) dx = 1$. Die allgemeineren Konvergenzaussagen für approx. Einwerte ergeben, selbst wenn u_0 lediglich stetig und beschränkt ist,

dass
$$\lim_{t \rightarrow 0} G_t * u_0 = u_0$$

mit lokal gleichmäßiger Konvergenz ist.

Für die Schrödinger-Gleichung werden wir die Frage der punktweisen Konvergenz der Lösung gegen die Daten bald sehr leicht beantworten können - jedenfalls für hinreichend gute Daten ($u_0 \in S(\mathbb{R}^n)$ ist nicht wirklich erforderlich!)

(5) Aus (3) und (4) ergibt sich: Für $u_0 \in S(\mathbb{R}^n)$ ist mit der Integraldarstellung die Existenzfrage auch gelöst.

(6) Ist u_0 in einem normierten Funktionenraum X , der $S(\mathbb{R}^n)$ dicht liegt (etwa: $L^p(\mathbb{R}^n)$, $1 \leq p < \infty$) und löst sich der Lösungsoperator

$$U_\varphi : u_0 \mapsto U_\varphi u_0, \quad U_\varphi(t)u_0 = E_t * u_0$$

(erst $E_t(x) = (4\pi t)^{-n/2} \frac{1}{\det^{1/2}(A)} \exp(-\langle x, A^{-1}x \rangle / 4t$, wie oben)

stetig nach $C([0, \infty), X)$ fortsetzen, so betrachtet man dies ebenfalls als "die Lösung" des Cauchy-Problems, auch wenn Fragen wie punktweise Konvergenz der Lösung gegen die Daten noch ungeklärt sind.

(7) Dispersive oder keine decay - Abschätzungen!

Aus der Integraldarstellung ~~folgt~~

$$u(x, t) = C_A \cdot t^{-n/2} \int_{\mathbb{R}^n} \underbrace{\exp(-\langle y, A^{-1}y \rangle / 4t)}_{|\dots| \leq 1} u_0(x-y) dy$$

folgt unmittelbar die $L^\infty - L^1$ -Abschätzung

$$\|u(\cdot, t)\|_{L^\infty} \lesssim t^{-n/2} \|u_0\|_{L^1}$$

Andererseits hat der Beweis gezeigt, dass

$$\|\bar{T}_x u(t)\|_{L_x^2} = \underbrace{e^{-t\langle \xi, A \xi \rangle}}_{| | \leq 1} \|\hat{u}_0\|_{L_x^2},$$

was aus $\|\bar{T}_x u(t)\|_{L_x^2} \leq \|\hat{u}_0\|_{L_x^2}$ und mit Plancherel folgt:

$$\|u(t)\|_{L_x^2} \leq \|u_0\|_{L_x^2} \quad (\text{im Fall } \operatorname{Re} A = 0 \text{ sogar} \\ \text{ist Gleichheit!})$$

In dieser Situation bietet es sich an, den Interpolationssatz von Riesz-Thorin anzuwenden:

Satz (Riesz-Thorin): Es seien $1 \leq p_0, p_1, q_0, q_1 \leq \infty$ und, für $j \in \{0, 1\}$, $T_j: L^{q_j}(\mu) \rightarrow L^{p_j}(\nu)$ stetige lineare Abbildungen mit Operatornormen M_j . Auf $L^{q_0}(\mu) \cap L^{q_1}(\mu)$ seien T_0 und T_1 identisch und es gebe ein $\theta \in [0, 1]$, so dass

$$\frac{1}{p} = \frac{1-\theta}{p_0} + \frac{\theta}{p_1} \quad \text{und} \quad \frac{1}{q} = \frac{1-\theta}{q_0} + \frac{\theta}{q_1}$$

T sei die Einschränkung von T_0 (bzw. T_1) auf $L^{q_0}(\mu) \cap L^{q_1}(\mu)$.

Dann gilt $\forall f \in L^{q_0}(\mu) \cap L^{q_1}(\mu)$ die Abschätzung

$$\|Tf\|_p \leq M_0^{1-\theta} M_1^\theta \|f\|_q,$$

die eine eindeutige Fortsetzung von T zu $T_\theta: L^q(\mu) \rightarrow L^p(\nu)$ erlaubt.

(Der Beweis verwendet das Max.-Prinzip für holomorphe Funktionen, s. Vorl. Harmonische Analysis. Verallgemeinerungen dieses Satzes werden auch als "komplexe Interpolationssmethode" bezeichnet.)

Anwendung auf

$$T_0 : L_x^1(\mathbb{R}^n) \rightarrow L_x^\infty(\mathbb{R}^n), \quad u_0 \mapsto u(\cdot, t) = U_\varphi(t)u_0 = \text{Lösung von}$$

$\frac{\partial u}{\partial t} = \langle \nabla_x, A \nabla_x \rangle u$
 mit $u(t=0) = u_0$
 zur Zeit $t > 0$.

$$T_1 : L_x^2(\mathbb{R}^n) \rightarrow L_x^2(\mathbb{R}^n), \quad u_0 \mapsto u(\cdot, t) = \text{s.o.}$$

best Operatornormen $M_0 = C_A t^{-\frac{n}{2}}$ und $M_1 = 1$ ergibt für

$$p \in (1, 2) \text{ best } \frac{1}{p} = \frac{1-\theta}{1} + \frac{\theta}{2} = 1 - \frac{\theta}{2} \quad \text{und}$$

$$q \in (2, \infty) \text{ " } \frac{1}{q} = \frac{1-\theta}{\infty} + \frac{\theta}{2} = \frac{\theta}{2} = \frac{1}{p}, \quad \text{so dass } 1-\theta = \frac{1}{p} - \frac{\theta}{2} = \frac{1}{p} - \frac{1}{p^2}$$

die Abschätzung

$$\|U_\varphi(t)u_0\|_{p'} \leq C_A^{1-\theta} t^{-\frac{n}{2}(1-\theta)} \|u_0\|_p \lesssim_A t^{-\frac{n}{2}(\frac{1}{p} - \frac{1}{p^2})} \|u_0\|_p$$

und erlaubt die Fortsetzung des Lösungsoperators zu

$$U_\varphi(t) : L_x^p(\mathbb{R}^n) \rightarrow L_x^{p'}(\mathbb{R}^n), \quad u_0 \mapsto U_\varphi(t)u_0.$$

best dem Time-decay-estimate:

$$\|U_\varphi(t)u_0\|_{L_x^{p'}(\mathbb{R}^n)} \lesssim_A t^{-\frac{n}{2}(\frac{1}{p} - \frac{1}{p^2})} \|u_0\|_{L_x^p(\mathbb{R}^n)}.$$