

# Notwendige praktische Kenntnisse für die Klausur

- (1) Euklidischer Algorithmus für die Berechnung von  $\text{ggT}(a, b)$  und die Suche von  $x, y$  mit  $ax + by = \text{ggT}(a, b)$ .
- (2) In  $(\mathbb{Z}_n, +, \cdot)$  addieren und multiplizieren. In  $\mathbb{Z}_n^*$  invertieren.
- (3) Permutationen multiplizieren, invertieren, in unabhängige Zykeln zerlegen und sign berechnen.
- (4) Für die Gruppen  $(\mathbb{Z}_n, +)$ ,  $(\mathbb{Z}_n^*, \cdot)$ ,  $(S_n, \circ)$ : Ordnungen von Elementen bestimmen und Untergruppen bestimmen.
- (5) Rechnungen mit komplexen Zahlen.
- (6) Lineare Unabhängigkeit von Vektoren untersuchen.
- (7) Für Untervektorräume  $U_1, U_2 \subseteq V$  eine Basis von  $U_1 + U_2$  und eine Basis von  $U_1 \cap U_2$  bestimmen.
- (8) Die Determinante, die Inverse (zwei Methoden: nach Satz 20.1.2 und nach Satz 20.1.3) und den Rang einer Matrix bestimmen. Zur Berechnung der Determinante speziell den ersten Entwicklungssatz von Laplace.
- (9) Cramersche Regel.
- (10) Gaußsches Eliminationsverfahren für  $Ax = B$ . Berechnen einer parametrisierten Lösungsmenge von einem linearen Gleichungssystem wie im Beispiel der Vorlesung 17 des Kurzschriftes.
- (11) Fundamentalsystem von  $\text{Lös}(Ax = 0)$  berechnen. Siehe Beispiel der Vorlesung 23.
- (12) Zerlegung einer Matrix  $A$  in  $A = E_1 \cdot \dots \cdot E_r \cdot D \cdot E_{r+1} \cdot \dots \cdot E_s$  mit Elementarmatrizen  $E_i$  und einer Diagonalmatrix  $D$ .
- (13) Charakteristisches Polynom, Eigenwerte, Eigenvektoren und Eigenräume von Matrizen.
- (14) Diagonalisierbarkeit einer Matrix  $A$  prüfen. Gegebenenfalls eine invertierbare Matrix  $T$  finden mit  $T^{-1}AT = D$ , wobei  $D$  eine Diagonalmatrix ist.
- (15) Für eine lineare Abbildung  $\varphi$  und zwei Basen  $e, e'$  die Darstellungsmatrix  $[\varphi]_e^e$  und die Übergangsmatrix von  $e$  nach  $e'$  ausrechnen.
- (16) Die Formel  $[\varphi]_{e'}^{e'} = T^{-1} [\varphi]_e^e T$ .